

## Tema 4

### Primitiva și integrala Riemann. Aplicații.

#### Modulul 4.1 - Primitiva. Aplicații

Noțiunea de primitivă s-a degajat din aplicațiile matematicii în situații concrete, care constă în determinarea modelului matematic al unui proces atunci când se dă viteza de variație a acestuia.

Abstract, problema primitivei se formulează astfel: fiind dată funcția derivată  $F = f' : I \subseteq \mathbf{R} \rightarrow \mathbf{R}$  se cere să se determine funcțiile  $f : I \rightarrow \mathbf{R}$ . Problema primitivelor este deci inversa problemei fundamentale a calculului diferențial, care după cum s-a arătat în alt capitol, constă în determinarea derivatei unei funcții date.

Derivarea este un operator care asociază unei funcții date  $f : I \rightarrow \mathbf{R}$  derivata sa  $f' : I \rightarrow \mathbf{R}$ , în timp ce determinarea primitivelor (**primitivizarea**), adică inversa operației unare de derivare, este o funcție multivocă care asociază unei funcții date  $F : I \rightarrow \mathbf{R}$ , ( $F = f'$ ) mulțimea funcțiilor  $f$  cu proprietatea  $f' = F$  care este infinită (după una dintre consecințele teoremei Lagrange).

#### Definiția 4.1

1] Fie  $I \subseteq \mathbf{R}$  interval,  $f : I \rightarrow \mathbf{R}$ . Se numește **primitivă a funcției  $f$  pe  $I$** , orice funcție  $F : I \rightarrow \mathbf{R}$  derivabilă pe  $I$  și cu proprietatea  $F' = f$  pe  $I$  ( $F'(x) = f(x)$ ,  $\forall x \in I$ ).

2] Operația de determinare a unei primitive  $F$  a lui  $f$  pe intervalul  $I$  se numește **operație de integrare**, notată prin simbolul  $\int f(x) dx$ .

3] Funcția  $f : I \rightarrow \mathbf{R}$  care admite cel puțin o primitivă pe  $I$  se numește **funcție cu primitivă pe  $I$**  și mulțimea acestor funcții se va nota prin  $P(I)$ .

#### Teorema 4.1 (Proprietăți generale ale primitivelor)

Fie  $I \subseteq \mathbf{R}$  interval și  $f : I \rightarrow \mathbf{R}$ , atunci au loc afirmațiile:

(p<sub>1</sub>) Dacă  $F$  este o primitivă a lui  $f$  pe  $I$  atunci pentru  $\forall C \in \mathbf{R}$ , funcția  $F + C$  este o primitivă a lui  $f$  pe  $I$ .

(p<sub>2</sub>) Două primitive oarecare  $F$  și  $G$  a lui  $f$  pe  $I$  diferă printr-o constantă.

(p<sub>3</sub>) **Primitiva generală sau integrala nedefinită sau antiderivata unei funcții  $f$  este dată prin:**

$$(1) \int f(x) dx = \{ F + C \mid F : I \rightarrow \mathbf{R} \text{ primitivă a lui } f; C \in \mathbf{R} \} \stackrel{\text{not}}{=} F(x) + C, x \in I$$

(p<sub>4</sub>) **Integrala nedefinită este inversa aplicației de diferențiere:**

$$(2) \int dF(x) = F(x) + C \quad (3) d\left[\int f(x) dx\right] = f(x) dx.$$

**Demonstrație** (p<sub>1</sub>)  $F$  este primitivă, deci  $F$  derivabilă cu  $F' = f$  și avem:  $(F + C)' = F' + C' = F' = f$ , de unde rezultă  $F + C$  derivabilă cu  $(F + C)' = f \Rightarrow F + C$  primitivă.

(p<sub>2</sub>) Fie  $F, G : I \rightarrow \mathbf{R}$  primitive ale lui  $f$  pe  $I$ , conform definiției 1:  $F, G$  derivabile cu:  $F' = f, G' = f$  pe  $I \Rightarrow F' = G' \Rightarrow (F - G)' = 0 \Rightarrow F - G = C, C \in \mathbf{R}$ .

(p<sub>4</sub>) Avem:  $\int dF(x) = \int F'(x) dx = \int f(x) dx = F(x) + C$  (2) și

$$d\left[\int f(x) dx\right] = d[F(x) + C] = [F(x) + C]' dx = [F'(x) + C'] dx = F'(x) dx = f(x) dx \quad (3) \quad \blacktriangleleft$$

### **Teorema 4.2 (Operații algebrice cu primitive)**

Fie  $I \subseteq \mathbf{R}$  interval și  $f, g : I \rightarrow \mathbf{R}$  cu  $f, g \in P(I)$ , atunci au loc proprietățile:

(p<sub>5</sub>)  $\int d(\lambda f) = \lambda \int df = \lambda f + C, \forall \lambda \in \mathbf{R}, \forall C \in \mathbf{R}$

(p<sub>6</sub>)  $\int d(f \pm g) = \int df \pm \int dg = f \pm g + C; C \in \mathbf{R}$

(p<sub>7</sub>)  $\int d(fg) = \int (gdf + fdg) = \int gdf + \int fdg$

**Demonstrație** În ipoteza  $f, g$  diferentiabile (derivabile) pe  $I$ , avem:

$d(\lambda f) = \lambda df, d(f \pm g) = df \pm dg, d(fg) = gdf + fdg$  și după formula (2) se obțin imediat proprietățile (p<sub>5</sub>), (p<sub>6</sub>), (p<sub>7</sub>).  $\blacktriangleleft$

### **Consecința 4.1**

Fie  $f, g \in C^1(I)$  din (p<sub>7</sub>) se obține **formula de integrare prin părți**, care este o metodă de calcul pentru primitive:

(4)  $\int fdg = fg - \int gdf$

### **Consecința 4.2**

Dacă  $f : I \rightarrow \mathbf{R}, f \in P(I)$  cu  $F$  o primitivă oarecare a sa și  $x = u(t), t \in J$  este o schimbare de variabilă cu  $u \in C^1(J)$ , atunci din formula de diferențiere a funcțiilor compuse, avem:

(5)  $\int f(x) dx = \int f[u(t)] du(t) = \int f[u(t)] u'(t) dt = F[u(t)] + C, C \in \mathbf{R}$ .

**Demonstrație** Fie  $F(u) = \int f(u) du$  și  $G(t) = \int f[u(t)] dt$ , atunci avem:

$$dF[u(t)] = F'[u(t)] u'(t) dt = f[u(t)] u'(t) dt = G'(t) \Rightarrow \\ \Rightarrow F[u(t)] = G(t) + C$$

și este valabilă **formula de integrare prin schimbare de variabilă** (5).  $\blacktriangleleft$

### **Consecința 4.3**

Din definiția primitivei, proprietățile sale (p<sub>4</sub>) date prin (2) și (3) din **Tabloul derivatelor unor funcții elementare** se obține **Tabloul primitivelor unor funcții elementare** (din bibliografie: [6], [10], [11], [14], [16] și manualul de matematică pentru clasa a XII - a).

### Tabelul primitivelor uzuale

1.  $\int x^\alpha dx = \begin{cases} \frac{x^{\alpha+1}}{\alpha+1}; \alpha \in \mathbf{R} - \{-1\} \\ \ln|x|; \alpha = -1 \end{cases} + C$
2.  $\int \frac{dx}{x^2 - a^2} = \frac{1}{2a} \ln \left| \frac{x-a}{x+a} \right| + C \quad (a \neq 0)$
3.  $\int \frac{dx}{x^2 + a^2} = \frac{1}{a} \operatorname{arctg} \frac{x}{a} + C = -\frac{1}{a} \operatorname{arcctg} x + C \quad (a \neq 0)$
4.  $\int \frac{dx}{\sqrt{x^2 + a^2}} = \ln \left| x + \sqrt{x^2 + a^2} \right| + C \quad (a \neq 0)$
5.  $\int \frac{dx}{\sqrt{a^2 - x^2}} = \arcsin \frac{x}{|a|} + C = -\arccos \frac{x}{|a|} + C \quad (a \neq 0)$
6.  $\int a^x dx = \frac{1}{\ln a} a^x + C \quad (a > 0, a \neq 1); \int e^x dx = e^x + C$
7.  $\int \sin x dx = -\cos x + C; \int \cos x dx = \sin x + C$
8.  $\int \frac{dx}{\sin x} = \ln \left| \operatorname{tg} \frac{x}{2} \right| + C; \int \frac{dx}{\cos x} = \ln \left| \operatorname{tg} \left( \frac{\pi}{4} + \frac{x}{2} \right) \right| + C$
9.  $\int \operatorname{tg} x dx = -\ln |\cos x| + C; \int \operatorname{ctg} x dx = \ln |\sin x| + C$
10.  $\int \frac{dx}{\sin^2 x} = -\operatorname{ctg} x + C; \int \frac{dx}{\cos^2 x} = \operatorname{tg} x + C$
11.  $\int (1 + \operatorname{ctg}^2 x) dx = -\operatorname{ctg} x + C; \int (1 + \operatorname{tg}^2 x) dx = \operatorname{tg} x + C$
12.  $\int \sqrt{a^2 - x^2} dx = \frac{x}{2} \sqrt{a^2 - x^2} + \frac{a^2}{2} \arcsin \frac{x}{|a|} + C \quad (a \neq 0)$
13.  $\int \sqrt{x^2 \pm a^2} dx = \frac{x}{2} \sqrt{x^2 \pm a^2} \pm \frac{a^2}{2} \ln \left| x + \sqrt{x^2 \pm a^2} \right| + C \quad (a \neq 0)$
14.  $\int \operatorname{sh} x dx = \int \frac{e^x - e^{-x}}{2} dx = \operatorname{ch} x + C; \int \operatorname{ch} x dx = \int \frac{e^x + e^{-x}}{2} dx = \operatorname{sh} x + C$
15.  $\int \frac{dx}{\operatorname{ch}^2 x} = \operatorname{th} x + C; \int \frac{dx}{\operatorname{sh}^2 x} = -\operatorname{cth} x + C$
16.  $\int \frac{\sin x}{\cos^2 x} dx = \sec x + C; \int \frac{\cos x}{\sin^2 x} dx = -\operatorname{cosec} x + C$

$$17. \int \frac{dx}{x\sqrt{x^2-1}} = \operatorname{arcsec} x + C = -\operatorname{arccosec} x + C$$

$$18. \int \frac{dx}{m\sqrt[m]{x^m-1}} = \sqrt[m]{x} + C \quad (m \geq 2; m \in \mathbf{N})$$

### Observații.

1. Pentru a testa dacă  $F : I \rightarrow \mathbf{R}$  este o primitivă a funcției  $f : I \rightarrow \mathbf{R}$  pe  $I$ ; se verifică egalitatea:  $F'(x) = f(x), \forall x \in I$ .

2. Studiul primitivelor a fost efectuat și în liceu, de aceea vom face unele completări, în special prezentând clasele de funcții reale de o variabilă reală a căror primitive se reduc, prin substituții convenabile, la primitive de funcții raționale.

3. Problema existenței primitivelor, înseamnă de fapt, pentru

$\forall f : I \subseteq \mathbf{R} \rightarrow \mathbf{R}$  determinarea familiei de funcții  $\mathbf{P}(I)$ . Răspunsul complet la această problemă nu a fost dat încă. Se cunosc răspunsuri parțiale.

(i) Condiția necesară de existență a primitivelor lui  $f : I \rightarrow \mathbf{R}$  este ca  $f$  să posede **proprietatea Darboux**, deoarece în acest caz  $f$  este o derivată pe  $I$  ( $f = F'$  pe  $I$ ).

(ii) Orice **funcție continuă**  $f : I \rightarrow \mathbf{R}$  posedă primitive pe  $I$ , (condiție suficientă) care se va demonstra în cadrul Integralei Riemann.

(iii) Există **funcții discontinue** care au primitive.

**Exemplu.**  $f : \mathbf{R} \rightarrow \mathbf{R}, f(x) = \begin{cases} \sin \frac{1}{x}; & x \neq 0, x \in \mathbf{R} \\ 0 & ; x = 0 \end{cases}$  discontinuă în  $x_0 = 0$  are o

primitivă  $F : \mathbf{R} \rightarrow \mathbf{R}$  definită prin formula  $F = G - H$  unde  $G : \mathbf{R} \rightarrow \mathbf{R}$  cu

$$G(x) = \begin{cases} x^2 \cos x; & x \neq 0, x \in \mathbf{R} \\ 0 & ; x = 0 \end{cases} \quad \text{și } H : \mathbf{R} \rightarrow \mathbf{R} \text{ care este o primitivă a funcției}$$

$$\text{continue } \varphi : \mathbf{R} \rightarrow \mathbf{R} \text{ cu } \varphi(x) = \begin{cases} 2x \cos \frac{1}{x}; & x \neq 0, x \in \mathbf{R} \\ 0 & ; x = 0 \end{cases}.$$

Avem:

$$F'(x) = G'(x) - H'(x) \text{ unde } G'(x) = \begin{cases} 2x \cos \frac{1}{x} + \sin \frac{1}{x}, & x \neq 0, x \in \mathbf{R} \\ 0 & , x = 0 \end{cases}$$

$$\text{și } H'(x) = \begin{cases} 2x \cos \frac{1}{x}, & x \neq 0, x \in \mathbf{R} \\ 0 & , x = 0 \end{cases} \text{ deci } F'(x) = f(x), \forall x \in \mathbf{R} \text{ și } F$$

este o primitivă a lui  $f$  pe  $\mathbf{R}$ .

4. Metodele de calcul pentru primitive sunt:

Tabelul primitivelor imediate ale unor funcții elementare, Metoda transformărilor algebrice și trigonometrice, Metoda integrării prin părți, Metoda integrării prin formule de recurență după  $n \in \mathbf{N}$  și Metoda substituției care se regăsesc în consecința 1, consecința 2, consecința 3 și în bibliografie ([6], [10], [11], [14], [16]).  
5. Vom prezenta clase de funcții reale de o variabilă reală ale căror primitive sunt exprimabile prin combinații liniare finite de funcții elementare.

### Primitive de funcții raționale

Fie  $f : D \subseteq \mathbf{R} \rightarrow \mathbf{R}$  cu  $f(x) = \frac{P_0(x)}{Q(x)}$  cu  $P_0, Q \in \mathbf{R}[X]$  și cu  $\text{gr } P_0 \geq \text{gr } Q$  atunci

$\frac{P_0(x)}{Q(x)} = p_0(x) + \frac{P(x)}{Q(x)}$  cu  $p_0, P, Q \in \mathbf{R}[X]$  și  $\text{gr } P < \text{gr } Q$ . După o teoremă din

algebră, are loc descompunerea în fracții simple:

$f(x) = p_0(x) + \sum_1 \frac{A_n}{(x-x_0)^n} + \sum_2 \frac{Mx+N}{(x^2+px+q)^n}$  ( $\Delta = p^2 - 4q < 0$ ) unde  $\sum_1$  este suma

relativă la toate rădăcinile reale simple și multiple, iar  $\sum_2$  este suma relativă la toate rădăcinile complexe simple și multiple ale ecuației algebrice cu coeficienți reali:  $Q(x) = 0$ . Calculul primitivelor lui  $f$  este dat prin:

$$\int f(x)dx = \int p_0(x)dx + \int \frac{P(x)}{Q(x)}dx \underset{\substack{(\text{gr } P = \text{gr } P_0 + 1) \\ P \in \mathbf{R}[X]}}{=} p(x) + \int \frac{P(x)}{Q(x)}dx = p(x) + \sum_1 \int \frac{A_n}{(x-x_0)^n} dx + \\ + \sum_2 \int \frac{Mx+N}{(x^2+px+q)^n} dx$$

și conduce la următorul rezultat:

$$(i) \int \frac{A_n}{(x-x_0)^n} dx = \begin{cases} A_1 \ln |x-x_0| + C_1; n=1 \\ \frac{A_n}{1-n} \cdot \frac{1}{(x-x_0)^{n-1}} + C_2; n \geq 2 \end{cases} \cdot \text{Pentru ecuația } x^2+px+q=0 \text{ cu } \Delta = p^2 -$$

$4q < 0$  și rădăcinile  $x_{1,2} = \alpha \pm i\beta \in \mathbf{C}; \alpha, \beta \in \mathbf{R}$  are loc descompunerea

canonică:  $x^2 + px + q = (x - \alpha)^2 + \beta^2$  cu  $\begin{cases} p = -2\alpha, q = \alpha^2 + \beta^2 \\ \Delta = -4\beta^2 < 0 \end{cases}$ . Avem:

$$(ii) \int \frac{Mx+N}{(x^2+px+q)^n} dx = \begin{cases} \frac{M}{2} \ln(x^2+px+q) + \frac{M\alpha+N}{\beta} \arctg \frac{x-\alpha}{\beta} + C_1; n=1 \\ \frac{-M}{2} \frac{1}{(n-1)(x^2+px+q)^{n-1}} + (M\alpha+N)I_n; n \geq 2 \end{cases}$$

$$\begin{cases} I_n = \int \frac{d(x-\alpha)}{[(x-\alpha)^2 + \beta^2]^n} = \int \frac{dx}{(x^2 + px + q)^n} \\ I_n = \frac{1}{(2n-1)\beta^2} \cdot \frac{x}{[(x-\alpha)^2 + \beta^2]^{n-1}} + \frac{2n-3}{2n-2} I_{n-1}, \text{ pentru } n \geq 2 \\ I_1 = \frac{1}{\beta} \operatorname{arctg} \frac{x-\alpha}{\beta} + C_2; I_0 = x + C_3 \end{cases}$$

### Integrarea funcțiilor iraționale

Integrarea funcțiilor iraționale, se va reduce, prin substituții convenabile, la integrarea de funcții raționale. Vom folosi notarea  $R(u, v, w, \dots)$  pentru a desemna o funcție rațională în variabilele  $u, v, w, \dots$  care la rândul lor sunt funcții în  $x$ .

$$1. \int R(x^{m_1}, \dots, x^{m_p}) dx \text{ cu } \begin{cases} m_1, \dots, m_p \in \mathbf{Z} \\ n_1, \dots, n_p \in \mathbf{N}^* \end{cases} \text{ și considerăm } n = \text{c.m.m.m.c.} \{n_1, n_2, \dots, n_p\}.$$

Substituția  $x = t^n$  și  $dx = nt^{n-1} dt$ , notând  $s_1 = \frac{m_1}{n_1} \cdot n, \dots, s_p = \frac{m_p}{n_p} \cdot n$  cu  $s_1, \dots, s_p \in \mathbf{Z}$ ,

obținem:

$$\int R(x^{m_1}, \dots, x^{m_p}) dx = n \int R(t^{s_1}, \dots, t^{s_p}) t^{n-1} dt = \int R_1(t) dt \text{ cu } R_1 \text{ o funcție rațională în } t.$$

$$2. \int R\left[x, \left(\frac{ax+b}{cx+d}\right)^{m_1}, \dots, \left(\frac{ax+b}{cx+d}\right)^{m_p}\right] dx \text{ unde } cx+d \neq 0; \frac{ax+b}{cx+d} \geq 0 \text{ cu } a, b, c, d \in \mathbf{R}^*; m_1,$$

$\dots, m_p \in \mathbf{Z}, n_1, \dots, n_p \in \mathbf{N}^*$ , și considerăm  $n = \text{c.m.m.m.c.} \{n_1, n_2, \dots, n_p\}$ . Substituția

$$\frac{ax+b}{cx+d} = t^n \Rightarrow x = \begin{cases} \frac{dt^n - b}{a - ct^n} & (a - ct^n \neq 0) \\ dx = \frac{(ad - bc)nt^{n-1}}{(a - ct^n)^2} dt \end{cases} \Rightarrow$$

$$\int R\left[x, \left(\frac{ax+b}{cx+d}\right)^{m_1}, \dots, \left(\frac{ax+b}{cx+d}\right)^{m_p}\right] dx = \int R\left[\frac{dt^n - b}{a - ct^n}, t^{s_1}, \dots, t^{s_p}\right] \frac{n(ad - bc)t^{n-1}}{(a - ct^n)^2} dt = \int R_2(t) dt \text{ unde}$$

$R_2$  este o funcție rațională în  $t$ .

$$3. \int R\left(x, \sqrt{ax^2 + bx + c}\right) dx \text{ cu } a, b, c, \in \mathbf{R}, a \neq 0 \text{ și } \Delta = b^2 - 4ac \neq 0.$$

Se vor efectua **substituțiile lui Euler**:

3<sub>1</sub>. Dacă  $a > 0$  substituția este:  $\sqrt{ax^2 + bx + c} = x\sqrt{a} \pm t$  și pentru cazul

$$\sqrt{ax^2 + bx + c} = x\sqrt{a} + t \Rightarrow x = \frac{t^2 - c}{b - 2t\sqrt{a}} \quad (b - 2t\sqrt{a} \neq 0); dx = 2 \frac{-\sqrt{a}t^2 + bt - c\sqrt{a}}{(b - 2t\sqrt{a})^2} dt;$$

$$\sqrt{ax^2 + bx + c} = \frac{-\sqrt{a}t^2 + bt - c\sqrt{a}}{b - 2t\sqrt{a}} \Rightarrow \int R\left(x, \sqrt{ax^2 + bx + c}\right) dx =$$

$$= 2 \int R\left[\frac{t^2 - c}{b - 2t\sqrt{a}}, \frac{-\sqrt{a}t^2 + bt - c\sqrt{a}}{b - 2t\sqrt{a}}\right] \frac{-\sqrt{a}t^2 + bt - c\sqrt{a}}{(b - 2t\sqrt{a})^2} dt = \int R_3(t) dt \text{ cu } R_3 \text{ o funcție rațională în } t$$

3<sub>2</sub>. Dacă  $c > 0$  substituția este:  $\sqrt{ax^2 + bx + c} = xt \pm \sqrt{c}$  și pentru cazul

$$\sqrt{ax^2 + bx + c} = xt + \sqrt{c} \Rightarrow x = \frac{2t\sqrt{c} - b}{a - t^2} \quad (a - t^2 \neq 0); dx = 2 \frac{t^2\sqrt{c} - bt + a\sqrt{c}}{(a - t^2)^2} dt;$$

$$\sqrt{ax^2 + bx + c} = \frac{t^2\sqrt{c} - bt + a\sqrt{c}}{a - t^2} \Rightarrow \int \mathbf{R} \left( x, \sqrt{ax^2 + bx + c} \right) dx =$$

$$= 2 \int \mathbf{R} \left[ \frac{2t\sqrt{c} - b}{a - t^2}; \frac{t^2\sqrt{c} - bt + a\sqrt{c}}{a - t^2} \right] \frac{t^2\sqrt{c} - bt + a\sqrt{c}}{(a - t^2)^2} dt =$$

$$= \int \mathbf{R}_4(t) dt \text{ cu } \mathbf{R}_4 \text{ o funcție rațională în } t$$

3<sub>3</sub>. Dacă  $a < 0$  și  $c < 0$ , iar  $\Delta = b^2 - 4ac < 0 \Rightarrow ax^2 + bx + c < 0, \forall x \in \mathbf{R}$  și

$\sqrt{ax^2 + bx + c} \in \mathbf{C}$ . Dacă  $\Delta = b^2 - 4ac > 0 \Rightarrow ax^2 + bx + c = a(x - x_1)(x - x_2), \forall x_1, x_2 \in \mathbf{R}$  și  $x_1 \neq x_2$ .

Avem:  $\sqrt{ax^2 + bx + c} = \sqrt{a(x - x_1)(x - x_2)} = (x - x_1) \sqrt{a \frac{(x - x_2)}{(x - x_1)}}$  și atunci:

$\int \mathbf{R} \left[ x, \sqrt{ax^2 + bx + c} \right] dx = \int \mathbf{R} \left[ x, (x - x_1) \sqrt{a \frac{(x - x_2)}{(x - x_1)}} \right] dx$  este de tip 2 și se face substituția:

$$\frac{x - x_2}{x - x_1} = t^2 \Rightarrow x = \frac{t^2 x_1 + x_2}{1 + t^2}; dx = \frac{2t(x_1 - x_2)}{(1 + t^2)^2} dt; x - x_1 = \frac{x_2 - x_1}{1 + t^2} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \int \mathbf{R} \left( x, \sqrt{ax^2 + bx + c} \right) dx = \int \mathbf{R} \left[ \frac{t^2 x_1 + x_2}{1 + t^2}; \frac{x_2 - x_1}{1 + t^2} t \sqrt{-a} \right] \frac{2t(x_1 - x_2)}{(1 + t^2)^2} dt =$$

$$= \int \mathbf{R}_5(t) dt \text{ cu } \mathbf{R}_5 \text{ o funcție rațională în } t$$

4.  $\int x^m (a + bx^n)^p dx$  integrale binome cu  $a, b \in \mathbf{R}^*$ ,  $m, n, p \in \mathbf{Q}$  și notăm

$$m = \frac{m_1}{m_2}, n = \frac{n_1}{n_2}, p = \frac{p_1}{p_2} \text{ unde } m_1, n_1, p_1 \in \mathbf{Z}, m_2, n_2, p_2 \in \mathbf{N}^*.$$

#### **Teorema 4.3 (P. L. Cebîșev)**

Primitivale pentru  $\int x^m (a + bx^n)^p dx$  se pot exprima prin combinații finite de funcții elementare numai în următoarele trei cazuri:

$$4_1. p \in \mathbf{Z}; \quad 4_2. \frac{m+1}{n} \in \mathbf{Z}; \quad 4_3. \frac{m+1}{n} + p \in \mathbf{Z}.$$

**Demonstrație.** 4<sub>1</sub>. Dacă  $p \in \mathbf{Z}$ , avem:

$$(i) p = 0 \Rightarrow \int x^m (a + bx^n)^p dx = \int x^m dx = \frac{x^{m+1}}{m+1} + C_1 \quad (m \neq -1).$$

(ii)  $p > 0 \Rightarrow$

$$\Rightarrow \int x^m (a + bx^n)^p dx = \sum_{k=0}^p C_p^k a^{p-k} b^k \int x^{nk+m} dx = \sum_{k=0}^p C_p^k a^{p-k} b^k \frac{x^{nk+m+1}}{nk+m+1} + C_2$$

(iii)  $p < 0 \Rightarrow \int x^m (a + bx^n)^p dx = \int \frac{x^m}{(a + bx^n)^{-p}} dx = \int R(x, x^{\frac{m_1}{m_2}}, x^{\frac{n_1}{n_2}}) dx$  de tip 1. și notând  $n =$

c.m.m.m.c.  $\{m_2, n_2\}$  prin substituția  $x^n = t \Leftrightarrow x = t^{\frac{1}{n}}$ ;

$$\int x^m (a + bx^n)^p dx = \frac{1}{n} \int t^{\frac{m+1}{n}-1} \frac{1}{(a + bt)^{-p}} dt = \int R_6(t) dt \text{ cu } R_6 \text{ o funcție rațională în } t.$$

42.  $p \notin \mathbf{Z}$  și  $\frac{m+1}{n} \in \mathbf{Z}$ , atunci  $\frac{m+1}{n} - 1 \in \mathbf{Z}$  și prin substituția  $x^n = t$  avem:

$$\int x^m (a + bx^n)^p dx = \frac{1}{n} \int t^{\frac{m+1}{n}-1} (a + bt)^p dt \text{ din care prin o nouă substituție:}$$

$$a + bt = z^{p_2} \Leftrightarrow a + bx^n = z^{p_2} \Rightarrow t = \frac{z^{p_2} - a}{b}, dt = \frac{p_2}{b} z^{p_2-1} dz \text{ se obține rezultatul final:}$$

$$\int x^m (a + bx^n)^p dx = \frac{1}{n} \int t^{\frac{m+1}{n}-1} (a + bt)^p dt = \frac{1}{n} \frac{p_2}{b} \int \left( \frac{z^{p_2} - a}{b} \right)^{\frac{m+1}{n}-1} z^{p_1+p_2-1} dz = \int R_7(z) dz \quad R_7 \text{ o}$$

funcție rațională în  $z$  deoarece  $\frac{m+1}{n} - 1 \in \mathbf{Z}$  și  $p_1 + p_2 - 1 \in \mathbf{Z}$ .

43. Dacă  $p, \frac{m+1}{n} \notin \mathbf{Z}$  și  $\frac{m+1}{n} + p \in \mathbf{Z}$  se reprezintă integrala binomă sub forma:

$$\int x^m (a + bx^n)^p dx = \int x^m \left( \frac{a + bx^n}{x^n} \cdot x^n \right)^p dx = \int x^{m+np} \left( \frac{a + bx^n}{x^n} \right)^p dx \text{ și prima substituție: } x^n = t$$

$$\Leftrightarrow x = t^{\frac{1}{n}}; dx = \frac{1}{n} t^{\frac{1-n}{n}} dt \text{ conduce la:}$$

$$\int x^m (a + bx^n)^p dx = \frac{1}{n} \int t^{\frac{m+1}{n}+p-1} \left( \frac{a + bt}{t} \right)^p dt; \text{ a doua substituție:}$$

$$\frac{a + bt}{t} = z^{p_2} \Leftrightarrow \frac{a + bx^n}{x^n} = t^{p_2} \Rightarrow t = \frac{a}{z^{p_2} - b} (z^{p_2} - b \neq 0), dt = \frac{-ap_2 z^{p_2-1}}{(z^{p_2} - b)^2} dz \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \int x^m (a + bx^n)^p dx = -\frac{ap_2}{n} \int \left( \frac{a}{z^{p_2} - b} \right)^{\frac{m+1}{n}+p-1} z^{p_1+p_2-1} dz = \int R_8(z) dz \text{ cu } \frac{m+1}{n} + p - 1 \in \mathbf{Z},$$

$p_1 + p_2 - 1 \in \mathbf{Z}$  și  $R_8$  o funcție rațională în  $z$ . ◀

### Integrarea funcțiilor raționale în $\sin x$ și $\cos x$

1. Calculul integralei  $\int R(\sin x, \cos x) dx$  în cazul general cu  $x \in (-\pi, \pi)$  se face

$$\text{printr-o schimbare de variabilă: } t g \frac{x}{2} = t \Rightarrow x = 2 \arctg t, dx = \frac{2dt}{1+t^2},$$

$$\sin x = \frac{2t}{1+t^2}, \cos x = \frac{1-t^2}{1+t^2} \Rightarrow \int R(\sin x, \cos x) dx = 2 \int R \left[ \frac{2t}{1+t^2}, \frac{1-t^2}{1+t^2} \right] \frac{dt}{1+t^2} = \int R_1(t) dt \text{ cu } R_1 \text{ o}$$

funcție rațională în  $t$ .



2. Dacă  $R(\sin x, \cos x)$  este o funcție impară în  $\cos x$ , avem:  
 $R(\sin x, \cos x) dx = f(\sin^2 x, \cos^2 x) \cos x dx$  și prin substituția:  $\sin x = t$ ,  $\cos x dx = dt$  se obține:  $R(\sin x, \cos x) dx = f(\sin^2 x, \cos^2 x) \cos x dx =$   
 $= f(t^2, 1-t^2) dt \Rightarrow \int R(\sin x, \cos x) dx = \int f(t^2, 1-t^2) dt = \int R_2(t) dt$  cu  $R_2$  o funcție rațională în  $t$ .

3. Dacă  $R(\sin x, \cos x)$  este o funcție impară în  $\sin x$ , avem:  
 $R(\sin x, \cos x) dx = g(\sin^2 x, \cos^2 x) \sin x dx$  și prin substituția:  $\cos x = t$ ,  
 $-\sin x dx = dt$  rezultă:  $\int R(\sin x, \cos x) dx = -\int g(\sin^2 x, \cos^2 x)(-\sin x dx) =$   
 $= -\int g(1-t^2, t^2) dt = \int R_3(t) dt$  cu  $R_3$  o funcție rațională în  $t$ .

4. Dacă  $R(\sin x, \cos x)$  este o funcție pară în  $\sin x$  și  $\cos x$ , avem  
 $R(\sin x, \cos x) dx = h(\sin^2 x, \cos^2 x) dx$  și prin substituția:

$tgx = t \Rightarrow x = \arctgt$ ,  $dx = \frac{dt}{1+t^2}$ ,  $\sin^2 x = \frac{t^2}{1+t^2}$ ,  $\cos^2 x = \frac{1}{1+t^2}$  se obține rezultatul final:

$\int R(\sin^2 x, \cos^2 x) dx = \int h(\sin^2 x, \cos^2 x) dx = \int h\left[\frac{t^2}{1+t^2}, \frac{1}{1+t^2}\right] \frac{dt}{1+t^2} = \int R_4(t) dt$  cu  $R_4$  o funcție rațională în  $t$ .

### Integrarea funcțiilor raționale în exponențiale

Primitivele de forma:  $\int R(e^{r_1 ax}, \dots, e^{r_p ax}) dx$  cu  $a \neq 0$ ,  $a \in \mathbf{R}$  și  $r_1, \dots, r_p \in \mathbf{Q}$ , iar  $r_i = \frac{m_i}{n_i}$ ,  $m_i \in \mathbf{Z}$ ,  $n_i \in \mathbf{N}^*$  și  $i=1, \dots, p$  se va nota  $\lambda = \text{c.m.m.m.c.}\{n_1, \dots, n_p\}$  și prin

substituția  $e^{ax} = t^\lambda$ ,  $t > 0 \Leftrightarrow x = \frac{\lambda \ln t}{a}$ ,  $dx = \frac{\lambda dt}{a t}$  se obține:

$\int R(e^{r_1 ax}, \dots, e^{r_p ax}) dx = \frac{\lambda}{a} \int R(t^{\lambda r_1}, \dots, t^{\lambda r_p}) \frac{dt}{t} = \int R_1(t) dt$  cu  $R_1$  o funcție rațională în  $t$ , deoarece  $\lambda r_1, \dots, \lambda r_p \in \mathbf{Z}$ .

### Integrale de forma $\int P_n(x) f(x) dx$

Fie  $P_n \in \mathbf{R}[X]$  și  $f$  este una dintre funcțiile elementare  $e^x$ ,  $a^x$ ,  $\ln x$ ,  $\log_a x$ ,  $\arcsin x$ ,  $\arccos x$ ,  $\arctg x$ ,  $\text{arccctg } x$  etc.. Integrala se calculează prin metoda integrării prin părți cu scopul de a reduce treptat cu câte o unitate gradul polinomului  $P_n$ :  $\text{gr } P_n = n$  ( $n \in \mathbf{N}$ ). se întâlnesc următoarele cazuri:

$$1. \int P_n(x) e^x dx = e^x P_n(x) - \int P'_n(x) e^x dx = e^x P_n(x) - \int Q_{n-1}(x) e^x dx \quad (Q_{n-1} = P'_n \text{ și } \text{gr } Q_{n-1} = n-1)$$

$$2. \int P_n(x) \ln x dx = Q_{n+1}(x) \ln x - \int Q_{n+1}(x) \frac{dx}{x} = \int Q'_n(x) dx \text{ unde}$$

$$(Q_{n+1}(x) = \int P_n(x) dx \text{ cu } \text{gr } Q_{n+1} = n+1) \text{ și } Q'_n(x) \text{ polinom cu } \text{gr } Q'_n = n.$$

$$3. \int P_n(x) \arcsin x dx = Q_{n+1}(x) \arcsin x - \int \frac{Q_{n+1}(x)}{\sqrt{1-x^2}} dx \text{ cu } Q_{n+1}(x) = \int P_n(x) dx$$

polinom de gradul  $(n+1)$ ; se elimină radicalul din ultima integrală prin una dintre substituțiile lui Euler. De asemenea, în unele cazuri sunt convenabile substituțiile trigonometrice  $x = \sin t$  ( $x = \cos t$ );  $dx = \cos t dt$  ( $dx = -\sin t dt$ );  $\sqrt{1-x^2} = \sqrt{1-\sin^2 t} = |\cos t|$ ;  
 $(\sqrt{1-x^2} = \sqrt{1-\cos^2 t} = |\sin t|)$  și se obține integrala unei funcții raționale în  $\sin t$  și  $\cos t$ .

$$4. \int P_n(x) \arctg x dx = Q_{n+1}(x) \arctg x - \int \frac{Q_{n+1}'(x)}{1+x^2} dx = Q_{n+1}(x) \arctg x - \int R(x) dx \text{ cu } R \text{ o funcție rațională în } x \text{ și } Q_{n+1}(x) = \int P_n(x) dx \text{ polinom.}$$

$$5. \int P_n(x) a^x dx = P_n(x) \frac{a^x}{\ln a} - \frac{1}{\ln a} \int P_n'(x) a^x dx = P_n(x) \frac{a^x}{\ln a} - \frac{1}{\ln a} \int Q_{n-1}(x) a^x dx$$

(gr  $Q_{n-1}(x) = n-1$ ).

### 6. Integrale eliptice

În cazul  $\int R(x, \sqrt{P_n(x)}) dx$  gr  $P_n = n \geq 3$ , primitivele nu se pot exprima, în general, prin combinații finite de funcții elementare și această clasă de integrale se numesc **integrale eliptice**. Integralele eliptice pot fi reprezentate sub una dintre formele:

$$1. \begin{cases} I(k, t) = \int \frac{dt}{\sqrt{1-k^2 \sin^2 t}} \quad (0 \leq k \leq 1) \\ I(0, t) = t + c; I(1, t) = \int \frac{dt}{\sqrt{1-\sin^2 t}} = \int \frac{dt}{|\cos t|} = \frac{1}{2} \ln \left| \frac{1+\sin t}{1-\sin t} \right| + C_1 \quad \left( \operatorname{tg} \frac{t}{2} = u \right) \end{cases}$$

$$2. \begin{cases} E(k, t) = \int \sqrt{1-k^2 \sin^2 t} dt \quad (0 \leq k \leq 1) \\ E(0, t) = t + c_1; E(1, t) = \int \sqrt{1-\sin^2 t} dt = \int |\cos t| dt = \sin t + C_2 \end{cases}$$

Funcțiile  $I(k, t)$ ,  $E(k, t)$  se numesc **funcții eliptice**; integralele de acest tip apar în calculul lungimii unui arc de elipsă din plan.

7. Integrale care nu se exprimă prin combinații liniare finite de funcții elementare:

$$\int \frac{\sin x}{x} dx \text{ (sinusul integral); } \int \frac{\cos x}{x} dx \text{ (cosinusul integral); } \int \frac{dx}{\ln x}$$

$$\text{(logaritmul integral); } \int \frac{e^x}{x} dx \text{ (exponențialul integral); } \int e^{-x^2} dx \text{ (integrala lui Poisson);}$$

$$\int \cos x^2 dx \text{ și } \int \sin x^2 dx \text{ (integralele lui Fresnel) și integralele eliptice } \int R(x, \sqrt{P_n(x)}) dx \text{ gr } P_n = n \geq 3.$$

### Aplicații.

$$1. \int \frac{x^2}{1+x^2} dx = \int \frac{(x^2+1)-1}{1+x^2} dx = x - \arctg x + C$$

$$2. \int \frac{\cos 2x}{\cos^2 x \sin^2 x} dx = \int \frac{\cos^2 x - \sin^2 x}{\cos^2 x \sin^2 x} dx = \int \frac{dx}{\sin^2 x} - \int \frac{dx}{\cos^2 x} = -\operatorname{ctg} x - \operatorname{tg} x + c$$

$$3. \int \frac{dx}{ax^2+bx+c} = \frac{1}{a} \int \frac{dx}{\left(x+\frac{b}{2a}\right) - \frac{\Delta}{4a^2}} = \frac{1}{a} \int \frac{d\left(x+\frac{b}{2a}\right)}{\left(x+\frac{b}{2a}\right) - \frac{\Delta}{4a^2}} =$$

$$= \begin{cases} \frac{1}{\Delta} \ln \left| \frac{2ax+b-\sqrt{\Delta}}{2ax+b+\sqrt{\Delta}} \right| + C & ; \Delta > 0 \text{ prin substituția evidentă } x + \frac{b}{2a} = t, dx = dt \\ -\frac{2}{2ax+b} + C & ; \Delta = 0 \\ \frac{2}{\sqrt{-\Delta}} \operatorname{arctg} \frac{2ax+b}{\sqrt{-\Delta}} + C & ; \Delta < 0 \end{cases}$$

$$4. \int \sqrt{a^2-x^2} dx = \int \sqrt{a^2-a^2 \sin^2 t} a \cos t dt = a^2 \int \cos^2 t dt =$$

$$x \in [-a, a], x = a \sin t, dx = a \cos t dt, t \in \left[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right]$$

$$= \frac{a^2}{2} \int (1 + \cos 2t) dt = \frac{a^2}{2} t + \frac{a^2}{4} \sin 2t + C = \frac{a^2}{2} t + \frac{a^2}{4} \sin t \cos t + C =$$

$$= \frac{a^2}{2} t + \frac{a^2}{4} \sin t \sqrt{1-\sin^2 t} + C = \frac{a^2}{2} \arcsin \frac{x}{a} + \frac{a^2}{2} \frac{x}{a} \sqrt{1-\frac{x^2}{a^2}} + C =$$

$$= \frac{a^2}{2} \left[ \arcsin \frac{x}{a} + \frac{x}{a^2} \sqrt{a^2-x^2} \right] + C$$

$$5. \int \frac{dx}{\sqrt{ax^2+bx+c}} \text{ cu } a \neq 0 \text{ și } I \subset \mathbf{R} \text{ a. î. } ax^2+bx+c > 0 \forall x \in I$$

$$\int \frac{dx}{\sqrt{ax^2+bx+c}} = \int \frac{dx}{\sqrt{a\left(x+\frac{b}{2a}\right)^2 - \frac{\Delta}{4a^2}}} \text{ și apar două cazuri } a > 0 \text{ și } a < 0.$$

I.  $a > 0 \Rightarrow$

$$\int \frac{dx}{\sqrt{ax^2+bx+c}} = \frac{1}{\sqrt{a}} \int \frac{d\left(x+\frac{b}{2a}\right)}{\sqrt{\left(x+\frac{b}{2a}\right)^2 - \frac{\Delta}{4a^2}}} =$$

$$= \begin{cases} \frac{1}{\sqrt{a}} \ln \left[ x + \frac{b}{2a} + \sqrt{\left(x+\frac{b}{2a}\right)^2 - \frac{\Delta}{4a^2}} \right] + C_1; \text{ dacă } \Delta > 0 \text{ (se ia semnul +)} \\ \frac{1}{\sqrt{a}} \ln \left[ x + \frac{b}{2a} + \frac{1}{\sqrt{a}} \sqrt{ax^2+bx+c} \right] + C_2; \text{ dacă } \Delta < 0 \text{ (se ia semnul -)} \end{cases}$$

II.  $a < 0 \Rightarrow \Delta > 0$  și avem

$$\int \frac{dx}{\sqrt{ax^2 + bx + c}} = \frac{1}{\sqrt{-a}} \int \frac{d\left(x + \frac{b}{2a}\right)}{\sqrt{\left(\frac{\sqrt{\Delta}}{2a}\right)^2 - \left(x + \frac{b}{2a}\right)^2}} = \frac{1}{\sqrt{-a}} \arcsin \frac{x + \frac{b}{2a}}{\frac{\sqrt{\Delta}}{2a}} + C_3 =$$

$$= \frac{1}{\sqrt{-a}} \arcsin \frac{2ax + b}{\sqrt{\Delta}} + C_3$$

$$6. \int \frac{dx}{\sin x} = \int \frac{\sin x dx}{\sin^2 x} = \int \frac{d(\cos x)}{\cos^2 x - 1} = \frac{1}{2} \ln \left| \frac{\cos x - 1}{\cos x + 1} \right| + C = \frac{1}{2} \ln \left| \frac{-2 \sin^2 \frac{x}{2}}{2 \cos^2 \frac{x}{2}} \right| + C =$$

$$= \frac{1}{2} \ln \left| \operatorname{tg}^2 \frac{x}{2} \right| + C = \ln \left| \operatorname{tg} \frac{x}{2} \right| + C$$

$$7. \int \operatorname{arctg} x dx = \int (x)' \operatorname{arctg} x dx = x \operatorname{arctg} x - \int \frac{x}{1+x^2} dx =$$

$$= x \operatorname{arctg} x - \frac{1}{2} \int \frac{d(1+x^2)}{1+x^2} = x \operatorname{arctg} x - \frac{1}{2} \ln(1+x^2) + C$$

$$8. \int \sqrt{a^2 + x^2} dx = \int (x)' \sqrt{a^2 + x^2} dx = x \sqrt{a^2 + x^2} - \int \frac{x^2}{\sqrt{x^2 + a^2}} dx =$$

$$= x \sqrt{a^2 + x^2} - \int \frac{x^2 + a^2}{\sqrt{x^2 + a^2}} dx + a^2 \int \frac{dx}{\sqrt{x^2 + a^2}} = x \sqrt{a^2 + x^2} -$$

$$- \int \sqrt{a^2 + x^2} dx + a^2 \ln(x + \sqrt{x^2 + a^2}) + C \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \int \sqrt{a^2 + x^2} dx = \frac{x}{2} \sqrt{a^2 + x^2} + \frac{a^2}{2} \ln(x + \sqrt{x^2 + a^2}) + C$$

$$9. \forall n \in \mathbf{N}, \quad I_n = \int \frac{dx}{(x^2 + a^2)^n} = \int \frac{x^2 + a^2}{(x^2 + a^2)^{n+1}} dx = \int x \frac{xdx}{(x^2 + a^2)^{n+1}} + a^2 I_{n+1} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow I_n = a^2 I_{n+1} + \int x \left[ \frac{1}{2n(x^2 + a^2)^n} \right]' dx = a^2 I_{n+1} - \frac{x}{2n(x^2 + a^2)^n} + \frac{1}{2n} I_n \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{cases} I_{n+1} = \frac{1}{a^2} \left[ \frac{x}{2n(x^2 + a^2)^n} + \frac{2n-1}{2n} I_n \right]; n \geq 1 \\ I_0 = x + C_1; I_1 = \int \frac{dx}{x^2 + a^2} = \frac{1}{a} \operatorname{arctg} \frac{1}{a} + C_2 \end{cases}$$

$$10. I_n = \int \operatorname{tg}^n x dx = \int \operatorname{tg}^{n-2} x (\operatorname{tg}^2 x + 1 - 1) dx = \int \operatorname{tg}^{n-2} x \frac{dx}{\cos^2 x} - I_{n-2} =$$

$$= \int \operatorname{tg}^{n-2} x d(\operatorname{tg} x) - I_{n-2} = \frac{\operatorname{tg}^{n-1} x}{n-1} - I_{n-2} \text{ cu } n \geq 2 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{cases} I_n = \frac{\operatorname{tg}^{n-1} x}{n-1} - I_{n-2} \\ I_0 = x + C_1; I_1 = \int \operatorname{tg} x dx = \int \frac{\sin x}{\cos x} dx = -\ln |\cos x| + C_2 \end{cases}$$

$$11. \int \frac{2x^2 + 2x + 13}{(x-2)(x^2+1)^2} dx = \int \left[ \frac{1}{x-2} - \frac{3x+4}{(x^2+1)^2} - \frac{x+2}{x^2+1} \right] dx = \ln |x+2| +$$

$$+ \frac{3}{2} \frac{1}{x^2+1} - 4 \left[ \frac{x}{x^2+1} + \frac{1}{2} \operatorname{arctg} x \right] - \frac{1}{2} \ln(x^2+1) - 2 \operatorname{arctg} x + C$$

$$(I_2 = \int \frac{dx}{(x^2+1)^2} \text{ caz particular din 10.)}$$

$$12. \int \frac{x+1}{x+\sqrt{x^2+2x+2}} dx = \int \frac{t(t+2)}{t} \cdot \frac{1}{2} \frac{t^2+2t+2}{(t+1)^2} dt =$$

$$= \frac{1}{4} \int \frac{t^3+4t^2+6t+4}{(t+1)^3} dt = \frac{1}{4} \int dt + \frac{1}{4} \int \frac{t^2+3t+3}{(t+1)^3} dt =$$

$$= \frac{t}{4} + \frac{1}{4} \int \frac{(t+1)^2 + (t+1) + 1}{(t+1)^3} dt = \frac{t}{4} + \frac{1}{4} \ln |t+1| - \frac{1}{4} \frac{1}{t+1} -$$

$$- \frac{1}{8} \frac{1}{(t+1)^2} + C \text{ cu substituțiile:}$$

$$\sqrt{x^2+2x+2} = t - x; x = \frac{t^2-2}{2(t+1)}; dx = \frac{t^2+2t+2}{(t+1)^2} dt; x+1 = \frac{t(t+2)}{2(t+1)};$$

$$x + \sqrt{x^2+2x+2} = t; \sqrt{x^2+2x+2} = \frac{t^2+2t+2}{2(t+1)}$$

$$\Rightarrow \int \frac{x+1}{x+\sqrt{x^2+2x+2}} dx = \frac{1}{4} (x + \sqrt{x^2+2x+2}) + \frac{1}{4} \ln |x+1 + \sqrt{x^2+2x+2}| -$$

$$- \frac{2x+3-2\sqrt{x^2+2x+2}}{8(x+1+\sqrt{x^2+2x+2})} + C$$

$$13. \int \frac{\sqrt[3]{1+\sqrt[4]{x}}}{\sqrt{x}} dx = \int x^{-\frac{1}{2}} \left(1+x^{\frac{1}{4}}\right)^{\frac{1}{3}} dx$$

$$p = \frac{1}{3} \notin \mathbf{Z}; \frac{m+1}{n} = \frac{-\frac{1}{2}+1}{\frac{1}{4}} = 2 \in \mathbf{Z} \Rightarrow 1+\sqrt[4]{x} = t^3 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \sqrt[4]{x} = t^3 - 1 \Rightarrow x = (t^3 - 1)^4; dx = 4(t^3 - 1)^3 3t^2 dt \Rightarrow$$

$$\int \frac{\sqrt[3]{1+\sqrt[4]{x}}}{\sqrt{x}} dx = \int \left[(t^3 - 1)^4\right]^{\frac{1}{3}} t \cdot 12t^2 (t^3 - 1)^3 dt =$$

$$= 12 \int (t^6 - t^3) dt = \frac{12}{7} t^7 - \frac{12}{4} t^4 + C = \frac{12}{7} \sqrt[3]{(1+\sqrt[4]{x})^7} - 3\sqrt[3]{(1+\sqrt[4]{x})^4} + C$$

## Modulul 4.2 - Integrala Riemann. Aplicații.

Noțiunea de integrală a apărut din nevoia practică de a determina arii și volume ale unor figuri din plan și corpuri din spațiu, cât și multe considerații din fizică. **Bazele calculului integral și aplicațiile** sale în geometrie, mecanică și fizică au fost dezvoltate în secolul al XVIII –lea în lucrările lui Newton și Leibniz. Definiția riguroasă a conceptului de “**integrală**” a fost dată peste un secol în lucrările lui Cauchy și Darboux pentru clasa funcțiilor continue pe un interval compact din  $\mathbf{R}$ . Extinderea integralei pentru funcții discontinue a fost realizată de Riemann și Lebesgue, care au formulat condiții necesare și suficiente de integrabilitate pentru funcții reale de o variabilă reală.

Unele probleme speciale din teoria integrabilității au fost elaborate de Stieltjes și Lebesgue care au generalizat conceptul de integrală pentru cazul mulțimilor abstracte.

În teoria generală a integralei se pun astfel problemele:

Se definește o anumită “**schema**”  $S$  (un **procedeu**  $S$ ), prin care putem asocia unor anumite funcții date un număr real, în general, bine determinat. “**A integra**” o funcție  $f: [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  ( $a, b \in \mathbf{R}$ ,  $a < b$ ) relativ la schema  $S$ , înseamnă a determina numărul real  $S(f)$  asociat lui  $f$ , cu ajutorul schemei precizate  $S$ . În mod natural apar următoarele probleme:

- I. Care este relația dintre tipurile de integrală considerate ?
- II. Să se determine clase cât mai ample de funcții integrabile.
- III. Să se indice metode, procedee pentru calculul integralelor când funcția de integrat are o formă cât mai generală sau o formă particulară remarcabilă (funcții raționale, funcții iraționale etc).
- IV. Să se precizeze metodele de calcul aproximativ al integralelor care să fie însoțite de o formulă de evaluare a erorilor de calcul.

### Definiția integralei Riemann. Clase de funcții integrabile.

Fie  $a, b \in \mathbf{R}$  cu  $a < b$  și  $f: [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$ . O divizare a intervalului  $[a, b]$ , notată  $\Delta$ , este o mulțime finită de puncte  $\Delta = \{a = x_0 < x_1 < \dots < x_{i-1} < x_i < \dots < x_n = b\}$  unde  $x_i \in [a, b]$  se numesc **punctele diviziunii  $\Delta$**  și  $[x_{i-1}, x_i] \subset [a, b]$ ,  $i = 1, \dots, n$  se numesc **intervalele parțiale ale lui  $\Delta$** . Avem lungimea  $l([x_{i-1}, x_i]) = x_i - x_{i-1} \stackrel{\text{not}}{=} \delta x_i > 0$  și notăm prin  $\|\Delta\| \stackrel{\text{not}}{=} \mu(\Delta) = \max\{x_i - x_{i-1} \mid i = 1, \dots, n\}$  **norma divizării  $\Delta$** ; evident  $\delta x_i \leq \|\Delta\|$ ,  $\forall i \in \{1, \dots, n\}$ . Divizarea  $\Delta$  **este echidistantă** dacă:

$x_i - x_{i-1} = \frac{b-a}{n}$ ,  $\forall i \in \{1, \dots, n\}$  și atunci  $x_i = a + \frac{i}{n}(b-a)$ . Se va nota prin  $D([a, b])$  sau  $D$

(când nu este pericol de confuzie) **mulțimea tuturor divizărilor lui  $[a, b]$** . Pentru o divizare  $\Delta \in D([a, b])$  cu  $\Delta = \{a = x_0 < x_1 < \dots < x_{i-1} < x_i < \dots < x_n = b\}$  se numește **mulțime de puncte intermediare**, notată  $\xi_\Delta$ ,  $\xi_\Delta = \{\xi_i \mid \forall \xi_i \in [x_{i-1}, x_i]\}$ ; pentru  $\Delta \in D([a, b])$  dată există o mulțime infinită de familii de puncte intermediare  $\xi_\Delta$ . Dacă  $\Delta_1, \Delta_2 \in D([a, b])$  se spune că  $\Delta_2$  **este mai fină decât  $\Delta_1$**  dacă  $\Delta_1 \subset \Delta_2$  (adică  $\Delta_2$  are cel puțin un punct mai mult decât  $\Delta_1$ ):  $\exists \bar{x}_i \in \Delta_2$  cu  $\bar{x}_i \in [x_{i-1}, x_i]$  și  $\bar{x}_i \notin \Delta_1$ . **Relația de finețe** dintre diviziunile lui  $[a, b]$  este o relație de ordine pe  $D([a, b])$  și în plus,  $\forall \Delta_1, \Delta_2 \in D([a, b])$  există  $\Delta \in D([a, b])$  a.î.  $\Delta_1 \subseteq \Delta$  și  $\Delta_2 \subseteq \Delta$  (se consideră  $\Delta = \Delta_1 \cup \Delta_2$ , și evident  $\Delta_1 \subseteq \Delta$  și  $\Delta_2 \subseteq \Delta$ ).

Fie  $f: [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$ ,  $\forall \Delta \in D([a, b])$  și orice sistem de puncte intermediare  $\xi_\Delta = \{\xi_i \mid \forall \xi_i \in [x_{i-1}, x_i]\}$ , numărul

$$(1) \sum_{i=1}^n f(\xi_i)(x_i - x_{i-1}) = \sum_{i=1}^n f(\xi_i) \delta x_i \stackrel{\text{not}}{=} \sigma_\Delta(f, \xi_\Delta)$$

se numește **sumă integrală Riemann** asociată funcției  $f$ , diviziunii  $\Delta$  și sistemului de puncte  $\xi_\Delta$ .

#### Definiția 4.2

1] Funcția  $f: [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$ , este **integrabilă Riemann pe  $[a, b]$**  dacă există  $I_R \in \mathbf{R}$  cu proprietatea:

$$(2) \left\{ \begin{array}{l} \forall \varepsilon > 0, \exists \eta_\varepsilon > 0 \text{ a.î. } \Delta \in D[a, b] \text{ cu} \\ \|\Delta\| < \eta \Rightarrow |\sigma_\Delta(f, \xi_\Delta) - I_R| < \varepsilon, \forall \xi_\Delta \end{array} \right. \Leftrightarrow (2') I_R = \lim_{\|\Delta\| \rightarrow 0} \sigma_\Delta(f, \xi_\Delta), \forall \xi_\Delta$$

2] Numărul real  $I_R$  se numește **integrala Riemann** sau **integrala definită** din  $f$  pe  $[a, b]$ , notată:

$$(3) I_R = \int_a^b f(x) dx \text{ sau } I_R = \int_a^b f dx \text{ sau } I_R = \int_a^b f \text{ sau } I_R = \int_{[a,b]} f$$

#### Observații.

1. Din definiția 1 rezultă că  $f$  este integrabilă Riemann dacă există  $\lim_{\|\Delta\| \rightarrow 0} \sigma_\Delta(f, \xi_\Delta) = I_R \in \mathbf{R}$ ,  $\forall \xi_\Delta$ .

2. Avem  $\int_a^b f dx = -\int_b^a f dx$  ( $a < b$ )

3. Dacă există  $I_R \in \mathbf{R}$  cu proprietatea (2) acesta este unic.
4. O funcție integrabilă Riemann pe  $[a, b]$  se va numi funcție **R-integrabilă** și vom nota prin  $\mathbf{R}[a, b] = \{f \mid f : [a, b] \rightarrow \mathbf{R} \text{ integrabilă Riemann}\}$  mulțimea funcțiilor  $f : [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$ , R – integrabile.

**Teorema 4.4 (de caracterizare a integrabilității pe R)**

Fie  $f : [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  ( $a, b \in \mathbf{R}; a < b$ ). Funcția  $f$  este integrabilă Riemann, dacă și numai dacă, există  $I_R \in \mathbf{R}$  cu proprietatea:

$$(4) \left\{ \begin{array}{l} \forall (\Delta_n)_{n \geq 1} \subset D[a, b] \text{ un șir de diviziuni cu șirul normelor } \Delta_n \xrightarrow{\mathbf{R}} 0 \text{ și } \forall \xi_{\Delta_n}, \\ \text{șirul sumelor integrale Riemann } \sigma_{\Delta}(f, \xi_{\Delta}) \text{ est e convergent în } \mathbf{R} \text{ cu limita} \\ I_R \in \mathbf{R} \end{array} \right.$$

**Demonstrația** în bibliografie ([10], [11], [16]). ◀

**Consecința 4.4.** Fie  $f : [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  o funcție R – integrabilă, atunci are loc afirmația:

$$(5) \forall \Delta_n \in D[a, b], n \geq 1 \text{ cu } \Delta_n \xrightarrow{\mathbf{R}} 0 \text{ și } \forall \xi_{\Delta_n} \Rightarrow \sigma_{\Delta}(f, \xi_{\Delta}) \xrightarrow{\mathbf{R}} \int_a^b f(x) dx = I_R$$

**Teorema 4.5 (Condiție necesară pentru integrabilitate)**

Dacă  $f : [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  este o funcție R – integrabilă, atunci  $f$  este mărginită pe  $[a, b]$ .

**Demonstrație.**

$f$  integrabilă  $\stackrel{\text{def}}{\Leftrightarrow}$  (2) adevărată și fie  $\varepsilon = 1$ , atunci există  $\Delta \in D([a, b])$  a. î.

$$|\sigma_{\Delta}(f, \xi_{\Delta}) - I_R| \leq 1, \forall (\xi_{\Delta}) \Leftrightarrow (2') I_R - 1 \leq \sum_{i=1}^n f(\xi_i) \delta x_i \leq I_R + 1, \forall \xi_{\Delta} \in \{[x_{i-1}, x_i] \mid i = \overline{1, n}\}$$
 Fixăm

$j \in \{1, 2, \dots, n\}$  și considerăm un sistem de puncte intermediare

$\{\xi_1^0, \xi_2^0, \dots, \xi_{j-1}^0, \xi_j, \xi_{j+1}^0, \dots, \xi_n^0\}$  cu  $\xi_1^0, \xi_2^0, \dots, \xi_{j-1}^0, \xi_{j+1}^0, \dots, \xi_n^0$  fixați și  $\forall \xi_j$  arbitrar cu  $\xi_j \in [x_{j-1},$

$x_j]$  cu  $j \neq i$ . Din (2'') pentru  $\forall \xi_j \in [x_{j-1}, x_j]$  avem:

$$(6) \frac{(I_R - 1) + \sum_{i \neq j} f(\xi_i^0) \delta x_i}{x_j - x_{j-1}} \leq f(\xi_j) \leq \frac{(I_R + 1) + \sum_{i \neq j} f(\xi_i^0) \delta x_i}{x_j - x_{j-1}}$$

$\Rightarrow f$  este mărginită pe  $[x_{j-1}, x_j]$  pentru  $\forall j \in \{1, 2, \dots, n\} \Rightarrow f$  este mărginită pe

$$[a, b] = \bigcup_{j=1}^n [x_{j-1}, x_j]. \quad \blacktriangleleft$$

**Consecința 4.5** Dacă  $f : [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  este o funcție nemărginită pe  $[a, b]$ , atunci  $f$  nu este R – integrabilă (condiție suficientă).

**Demonstrația** este directă din teorema 4.5. ◀

Fie  $f : [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  o funcție mărginită cu  $m = \inf\{f(x) \mid x \in [a, b]\}$ ,  $M = \sup\{f(x) \mid x \in [a, b]\}$ . Dacă  $\Delta \in D([a, b])$  pe fiecare interval parțial  $[x_{i-1}, x_i]$  notăm:  $m_i(f) = \inf f(x)$ , cu  $x \in [x_{i-1}, x_i]$ ,  $M_i(f) = \sup f(x)$ , cu  $x \in [x_{i-1}, x_i]$  și considerăm sumele integrale Darboux:



$$(7) \begin{cases} s_{\Delta}(f) = \sum_{i=1}^n m(x_i) \delta x_i, \text{ suma inferioară Darboux} \\ S_{\Delta}(f) = \sum_{i=1}^n M(x_i) \delta x_i, \text{ suma superioară Darboux} \end{cases}$$

**Definiția 4.3.**

Fie  $f: [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  mărginită

1] Numărul  $\sup_{\Delta \in \mathcal{D}[a,b]} s_{\Delta}(f) = \underline{I}$  se numește **integrala inferioară Darboux a funcției  $f$** ,

notată:  $\underline{I} = \int_a^b f(x) dx$ .

2] Numărul  $\inf_{\Delta \in \mathcal{D}[a,b]} S_{\Delta}(f) = \bar{I}$  se numește **integrala superioară Darboux a funcției  $f$** ,

notată:  $\bar{I} = \int_a^b f(x) dx$ .

3] Funcția mărginită  $f$  este **integrabilă Darboux** pe  $[a, b]$  sau  **$D$ -integrabilă**, dacă prin definiție avem:

(8)  $\int_a^b f(x) dx = \int_a^b f(x) dx = I_D \in \mathbf{R}$  și  $I_D$  se numește **integrala Darboux a funcției  $f$**  pe

$[a, b]$ , notată prin același simbol  $I_D = \int_a^b f(x) dx$ .

**Consecința 4.6.**

Din formula (7) și definiția 4.3 rezultă în mod direct următoarele proprietăți ale sumelor integrale Darboux:

$$(d_1) 0 \leq M_i - m_i = \omega_f([x_{i-1}, x_i]) \leq M - m \leq 2 \|f\|_{\infty}, \forall i \in \{1, 2, \dots, n\}$$

$$(\|f\|_{\infty} = \sup\{|f(x)| \mid x \in [a, b]\})$$

$$(d_2) S_{\Delta}(f) - s_{\Delta}(f) = \sum_{i=1}^n [M_i(f) - m_i(f)] \delta x_i \leq \|\Delta\| \sum_{i=1}^n [M_i(f) - m_i(f)]$$

$$(d_3) S_{\Delta}(f) - s_{\Delta}(f) \leq \max\{M_i(f) - m_i(f) \mid i = 1, \dots, n\} (b - a)$$

$$(d_4) \forall \Delta_1, \Delta_2 \in \mathcal{D}[a, b] \text{ cu } \Delta_1 \leq \Delta_2 \Rightarrow \|\Delta_1\| \geq \|\Delta_2\|, s_{\Delta_1}(f) \leq s_{\Delta_2}(f), S_{\Delta_1}(f) \geq S_{\Delta_2}(f)$$

$$S_{\Delta_2}(f) - s_{\Delta_2}(f) \leq S_{\Delta_1}(f) - s_{\Delta_1}(f)$$

(d<sub>5</sub>) Dacă  $f$  este mărginită pe  $[a, b]$

$$\forall \Delta_1, \Delta_2 \in \mathcal{D}[a, b], s_{\Delta_1}(f) \leq S_{\Delta_2}(f), s_{\Delta_1}(f) \leq \int_a^b f(x) dx = \underline{I} \leq \bar{I} = \int_a^b f(x) dx \leq S_{\Delta_2}(f) \text{ (d}_6\text{)}$$

Dacă  $f$  este mărginită pe  $[a, b]$  pentru  $\forall \Delta \in \mathcal{D}([a, b])$ , avem:

$$\begin{cases} s_{\Delta}(f) \leq \sigma_{\Delta}(f, \xi_{\Delta}) \leq S_{\Delta}(f); \forall \xi_{\Delta} \\ s_{\Delta}(f) = \inf_{\xi_{\Delta}} \sigma_{\Delta}(f, \xi_{\Delta}); S_{\Delta}(f) = \sup_{\xi_{\Delta}} \sigma_{\Delta}(f, \xi_{\Delta}) \end{cases}$$

**Demonstrația** propozițiilor (d<sub>1</sub>) – (d<sub>6</sub>) se face prin calcul direct, folosind definițiile semnelor integrale Darboux și Riemann. ◀

### Observații:

1. Când rafinăm diviziunea  $\Delta$ , sumele inferioare Darboux cresc și sumele inferioare superioare Darboux descresc.
2. Orice sumă inferioară Darboux este mai mică sau egală cu orice sumă superioară Darboux.
3. Pentru  $f : [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  s-au definit două integrale: integrala Riemann și integrala Darboux și două tipuri de integrabilitate. Vom dovedi că cele două integrale și cele două tipuri de integrabilitate coincid și vom folosi din acest motiv conceptele de “*integrală definită*” sau “*integrală*” și “*funcție integrabilă*” pe  $[a, b]$ .

### Teorema 4.5 (Darboux / pentru caracterizarea integrabilității)

Fie  $f : [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  o funcție mărginită, atunci următoarele afirmații sunt echivalente:

- (i)  $f$  – este  $R$  – integrabilă;      (ii)  $f$  – este  $D$  – integrabilă;  
(iii)  $\forall \varepsilon > 0, \exists \Delta \in \mathbf{D}[a, b]$  a.î.  $S_{\Delta}(f) - s_{\Delta}(f) \leq \varepsilon$ ;  
(iv)  $\forall \varepsilon > 0, \exists \eta_{\varepsilon} > 0$  a.î.  $\forall \Delta \in \mathbf{D}[a, b]$  cu  $\|\Delta\| < \eta \Rightarrow S_f(\Delta) - s_f(\Delta) < \varepsilon$ .

**Demonstrația** se face pe etape folosind definițiile, teoremele și consecințele prezentate anterior, urmând schema

- I. (i)  $\Rightarrow$  (ii);      II. (iv)  $\Rightarrow$  (iii);      III. (iii)  $\Rightarrow$  (ii);  
IV. (ii)  $\Rightarrow$  (iii);      V. (iv)  $\Rightarrow$  (i);      VI. (iii)  $\Rightarrow$  (iv)

și se găsește în bibliografie ([9], [6], [10], [11], [16]). ◀

### Consecința 4.7.

O funcție mărginită  $f : [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  este integrabilă Riemann, dacă și numai dacă,  $f$  este integrabilă Darboux și cele două integrale coincid:

$$I_{\mathbf{R}} = \int_a^b f(x) dx = \int_a^b f(x) dx = \int_a^b f(x) dx = I_{\mathbf{D}} = I \in \mathbf{R}.$$

### Teorema 4.6 (Condiție suficientă de integrabilitate)

Dacă  $f : [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  este funcție monotonă, atunci  $f$  este integrabilă pe  $[a, b]$ .

**Demonstrație.** Presupunem  $f$  monoton crescătoare și neconstantă.  $\forall \varepsilon > 0$  fixat, considerăm  $\Delta \in \mathbf{D}([a, b])$  a. î.

$$\|\Delta\| < \frac{\varepsilon}{f(b) - f(a)} = \eta(\varepsilon). \text{ Pentru } \forall [x_{i-1}, x_i] \text{ cu } i \in \{1, 2, \dots, n\}, \text{ avem:}$$

$$\begin{aligned} M_i(f) - m_i(f) &= f(x_i) - f(x_{i-1}) \text{ și atunci } S_{\Delta}(f) - s_{\Delta}(f) = s_{\Delta}(f) = \sum_{i=1}^n [M_i(f) - m_i(f)] \delta x_i \leq \\ &\leq \|\Delta\| \sum_{i=1}^n [f(x_i) - f(x_{i-1})] = \|\Delta\| [f(b) - f(a)] < \frac{\varepsilon}{f(b) - f(a)} [f(b) - f(a)] = \varepsilon \Rightarrow f \end{aligned}$$

este integrabilă după condiția (iii) din teorema lui Darboux. ◀

### Teorema 4.7. (Condiția suficientă de integrabilitate)

Dacă  $f : [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  este funcție continuă, atunci  $f$  este integrabilă.

**Demonstrație**  $f$  continuă pe  $[a, b] \Rightarrow f$  este uniform continuă pe  $[a, b]$  (Teorema Cantor) și  $f$  este mărginită și își atinge marginile pe  $[a, b]$  (Teorema lui Weierstrass). Fie  $\varepsilon > 0$  fixat și  $f$  uniform continuă pe  $[a, b] \stackrel{def}{\Leftrightarrow} \forall \varepsilon > 0, \eta(\varepsilon)$  independent de  $x$  a. î.  $\forall x, y \in [a, b]$  cu  $|x - y| < \eta \Rightarrow |f(x) - f(y)| < \frac{\varepsilon}{b-a}$ . Pentru o divizare  $\Delta \in \mathcal{D}([a, b])$  cu  $\|\Delta\| < \eta(\varepsilon)$ , avem  $|f(x) - f(y)| < \frac{\varepsilon}{b-a} \forall x, y \in [x_{i-1}, x_i]$  și în particular,  $M_i(f) - m_i(f) = \sup\{|f(x) - f(y)| \mid x, y \in [x_{i-1}, x_i]\} \leq \frac{\varepsilon}{b-a}$

În aceste condiții după teorema Darboux (iii), avem:

$$S_{\Delta}(f) - s_{\Delta}(f) = \sum_{i=1}^n [M_i(f) - m_i(f)] \delta x_i \leq \frac{\varepsilon}{b-a} \sum_{i=1}^n (x_i - x_{i-1}) = \varepsilon$$

$\Rightarrow f$  este integrabilă pe  $[a, b]$ . ◀

#### **Teorema 4.8 (Condiție suficientă pentru integrabilitate)**

Fie  $f: [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  o funcție mărginită cu un număr finit de puncte de discontinuitate (evident de speța I), atunci  $f$  este integrabilă pe  $[a, b]$ .

**Demonstrația** în bibliografie ([6], [10], [11], [16]). ◀

#### **Observații.**

1. Clasele de funcții integrabile  $f: [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  sunt:  $f$  monotonă (teorema 4),  $f$  continuă (teorema 5),  $f$  mărginită și care are un număr finit de puncte de discontinuitate.
2. Rezultatul cel mai general, Teorema lui Lebesgue: “O funcție  $f: [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  este integrabilă dacă și numai dacă,  $f$  este mărginită și continuă aproape peste tot pe  $[a, b]$ ” se va prezenta în capitolul “**Integrala Lebesgue**”.
3. În studiul unor extensiuni ale integralei Riemann se folosește conceptul de “funcție local integrabilă”.

#### **Definiția 4.4**

Funcția  $f: [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  este local integrabilă pe  $I$ , dacă și numai dacă, prin definiție  $f$  este integrabilă pe orice interval compact  $[u, v]$  conținut în intervalul de definiție  $I$  ( $\forall u, v \in I$  cu  $u < v$ ).

#### **Proprietăți ale integralei și ale funcțiilor integrabile**

Demonstrațiile din acest capitol folosesc: definiția 1, teorema de caracterizare a integrabilității cu șiruri de diviziuni cu șirul normelor tinzând la zero, teorema lui Darboux și uneori rezultatul din teorema lui Lebesgue.

#### **Teorema 4.9 (Operații algebrice cu funcții integrabile)**

Dacă  $f, g: [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  sunt funcții integrabile, atunci funcțiile:

$\lambda f$  ( $\lambda \in \mathbf{R}$ ),  $f \pm g$ ,  $fg$ ,  $\frac{1}{f}(f(x) \neq 0, \forall x \in [a, b])$ ,  $\sqrt{f}$  ( $f(x) \geq 0, \forall x \in [a, b]$ ) sunt integrabile și

au loc formulele de calcul:

$$(1^\circ) \int_a^b (\lambda f) dx = \lambda \int_a^b f dx$$

$$(2^\circ) \int_a^b (f \pm g) dx = \int_a^b f dx \pm \int_a^b g dx$$

**Demonstrația** este imediată folosind (4) din teorema 4.4 și operațiile cu șiruri convergente în  $\mathbf{R}$ . ◀

**Consecința 4.8.**

Dacă  $f, g \in \mathbf{R}[a, b]$  atunci  $\forall \lambda, \mu \in \mathbf{R}$  funcția  $\lambda f + \mu g \in \mathbf{R}[a, b]$  și are loc formula de calcul:

$$(3^\circ) \int_a^b (\lambda f + \mu g) dx = \lambda \int_a^b f dx + \mu \int_a^b g dx$$

**Observații.**

1. Integrala Riemann are proprietatea de liniaritate cu scalari din  $\mathbf{R}$ .
2. Dacă  $f \in \mathbf{R}[a, b]$  și  $a=b$ , avem:  $\int_a^b f(x) dx = 0$  (după (1) din definiția 1). Dacă  $a > b$ , avem  $\int_a^b f(x) dx = -\int_b^a f(x) dx$ .
3. Reciproca afirmației  $f, g \in \mathbf{R}[a, b] \Rightarrow f + g \in \mathbf{R}[a, b]$  în general, nu este adevărată.

Exemplu:

$$f, g : \mathbf{R} \rightarrow \mathbf{R} \text{ cu } f(x) = \begin{cases} -1; & x \in \mathbf{Q} \\ 1; & x \in \mathbf{R} - \mathbf{Q} \end{cases} \text{ și } g(x) = \begin{cases} -1; & x \in \mathbf{Q} \\ 1; & x \in \mathbf{R} - \mathbf{Q} \end{cases} \text{ cu } f, g \notin \mathbf{R}[a, b]$$

avem  $(f + g)(x) = 0, \forall x \in \mathbf{R}$  și  $f + g \in \mathbf{R}[a, b]$  pentru  $\forall [a, b] \subset \mathbf{R}$ .

4. Mulțimea de funcții integrabile  $\mathbf{R}[a, b]$  are structura algebrică de spațiu liniar în raport cu operațiile uzuale de înmulțire și adunare cu scalari reali pentru funcții reale de o variabilă reală.

**Teorema 4.10 (Proprietatea de aditivitate în raport cu intervalul)**

Funcția  $f : [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  este integrabilă pe  $[a, b]$  dacă și numai dacă,  $\forall c \in (a, b)$  funcțiile  $f_1 = f|_{[a, c]}$  și  $f_2 = f|_{[c, b]}$  sunt integrabile și are loc formula:

$$(3^\circ) \int_a^b f dx = \int_a^c f dx + \int_c^b f dx.$$

**Demonstrația** se obține folosind teorema de caracterizare cu șiruri de diviziuni cu șirul normelor tinzând la zero (teorema 4.4). ◀

**Consecința 4.9** Dacă  $I \subseteq \mathbf{R}$  este interval și  $f : [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  este o funcție continuă, atunci  $\forall a, b, c \in I$ , are loc relația  $(3^\circ) \int_a^b f dx = \int_a^c f dx + \int_c^b f dx$ .

**Demonstrație.** Dacă  $a < b < c$  avem (3) după teorema 2. Dacă  $a < b < c$ , avem:  $\int_a^c f dx = \int_a^b f dx + \int_b^c f dx = \int_a^b f dx - \int_c^b f dx \Leftrightarrow \int_a^b f dx = \int_a^c f dx + \int_c^b f dx$ . ◀

**Observații.**

1. Din teorema 2° rezultă că dacă  $f \in \mathbf{R}[a, b]$ , pentru  $\forall [c, d] \subset [a, b]$  compact avem  $f \in \mathbf{R}[c, d]$ , numită “*proprietatea de ereditate*”.

2. Formula (3°) se numește “**proprietatea de aditivitate a integralei ca funcție de interval**”.

3. Formula (3°) se extinde în cazul unei reuniuni finite:  
 $[a, b] = [a, c_1] \cup [c_1, c_2] \cup \dots \cup [c_p, b]$ .

**Teorema 4.11 (Proprietatea de monotonie a integralei).**

Fie  $f, g: [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  cu  $f, g \in \mathbf{R}[a, b]$  și  $f(x) \geq g(x) \forall x \in [a, b]$ , atunci avem:

(4°)  $\int_a^b f dx \geq \int_a^b g dx$ .

**Demonstrația** se obține cu ajutorul funcției  $h = f - g$  pe  $[a, b]$  și a teoremei de caracterizare (teorema 4.4). ◀

**Consecința 4.10**

Fie  $f: [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  cu  $f \in \mathbf{R}[a, b]$  și  $m, M$  marginile lui  $f$  ( $m \leq f(x) \leq M, \forall x \in [a, b]$ ),

atunci avem: (5°)  $m \leq \frac{1}{b-a} \int_a^b f dx \leq M$ .

**Demonstrație.** Din relația  $m \leq f(x) \leq M, \forall x \in [a, b]$ , prin integrare, avem:

$m(b-a) = \int_a^b m dx \leq \int_a^b f(x) dx \leq \int_a^b M dx = M(b-a) \Rightarrow (5°)$ . ◀

**Observații.**

1. Formula (5°) conține expresia  $\frac{1}{b-a} \int_a^b f(x) dx = \mu(f)$  care se numește **valoarea medie a lui  $f$  pe  $[a, b]$** .

2. Formula (4°) exprimă “**proprietatea de monotonie a integralei**” și pentru  $f(x) \geq 0, \forall x \in [a, b]$  și  $f \in \mathbf{R}[a, b]$ , avem:

$\int_a^b f(x) dx \geq 0$ .

**Consecința 4.11**

Dacă  $f: [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  este o funcție continuă, atunci există  $\xi \in [a, b]$  a. î.

(6°)  $\int_a^b f dx = f(\xi)(b-a)$ .

**Demonstrație.** Funcția  $f$  continuă pe compactul  $[a, b]$  este mărginită și își atinge marginile (teorema Weierstass) deci există  $x_1, x_2 \in [a, b]$  a. î.  $m = f(x_1), M = f(x_2)$ . Funcția  $f$  continuă pe intervalul  $[a, b]$  are proprietatea lui Darboux și pentru  $\forall \mu \in [m, M] = f([a, b])$  există  $\xi \in [a, b]$  a. î.  $f(\xi) = \mu$  și notând  $\mu = \frac{1}{b-a} \int_a^b f(x) dx$  din (5°) se obține (6°). ◀

**Teorema 4.12 (Majorarea modulului integralei)**

Dacă  $f: [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  este integrabilă, atunci  $|f| \in \mathbf{R}[a, b]$  și avem:

(7°)  $\left| \int_a^b f dx \right| \leq \int_a^b |f| dx \leq (b-a) \|f\|_\infty, (a, b \in \mathbf{R}; a < b)$ .

**Demonstrație.** Pentru  $\forall x, y \in [a, b]$ , avem  $||f(x)| - |f(y)|| \leq |f(x) - f(y)|$  și din această inegalitate deducem că  $|f| \in \mathbf{R}[a, b]$ . Cum  $-|f(x)| \leq f(x) \leq |f(x)|, \forall x \in [a, b]$ , folosind (4°) avem:

$$-\int_a^b |f| dx \leq \int_a^b f dx \leq \int_a^b |f| dx \Rightarrow \left| \int_a^b f dx \right| \leq \int_a^b |f| dx \text{ și cum } |f(x)| \leq \|f\|_\infty \text{ rezultă (7}^\circ\text{).} \blacktriangleleft$$

### Teorema 4.13 (Teorema I de medie)

Fie  $f: [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  cu  $f \in \mathbf{R}[a, b]$  și  $g(x) \geq 0$ , atunci există  $\gamma \in [m, M]$

$$\left( m = \inf_{x \in [a, b]} f(x), M = \sup_{x \in [a, b]} f(x) \right) \text{ a.î. (8}^\circ\text{) } \int_a^b f(x)g(x)dx = \gamma \int_a^b g(x)dx.$$

În particular, dacă  $g(x) = 1, \forall x \in [a, b]$ , avem:

$$(8^\circ)' \int_a^b f(x)dx = \gamma(b-a) \quad (a < b).$$

#### Demonstrație.

Din:  $m \leq f(x) \leq M, x \in [a, b]$ , și  $g(x) > 0 \Rightarrow mg(x) \leq f(x)g(x) \leq Mg(x), \forall x \in [a, b]$  și după (4<sup>o</sup>)

rezultă:  $m \int_a^b g(x)dx \leq \int_a^b f(x)g(x)dx \leq M \int_a^b g(x)dx$  (\*). Dacă

$\int_a^b g(x)dx = 0 \Rightarrow \int_a^b f(x)g(x)dx = 0$  și pentru  $\forall \gamma \in [m, M]$  are loc (8<sup>o</sup>). Dacă  $\int_a^b g(x)dx > 0$

, notăm  $\gamma = \frac{\int_a^b fg dx}{\int_a^b g dx} \in [m, M]$  și după (\*) rezultă (8<sup>o</sup>).  $\blacktriangleleft$

### Consecința 4.12

Dacă  $f: [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  este continuă și  $g \in \mathbf{R}[a, b]$  este nenegativă, atunci există  $\xi \in [a, b]$  a. î. (8<sup>o</sup>) "  $\int_a^b fg dx = f(\xi) \int_a^b g dx$ .

În particular, dacă  $g(x) \equiv 1, \forall x \in [a, b]$  se obține (6<sup>o</sup>).

**Demonstrația** este directă. Din ipoteza "f continuă pe [a, b]", pentru  $\forall \gamma \in [m, M]$ , există  $\xi \in [a, b]$ , astfel încât  $f(\xi) = \gamma \Rightarrow (8^\circ)$ .  $\blacktriangleleft$

### Teorema 4.14

Fie  $I \subseteq \mathbf{R}$  interval și  $f: I \rightarrow \mathbf{R}$  local integrabilă pe I. Dacă  $a \in I$  este un punct fixat și se consideră funcția

$$(9^\circ) F(x) = \int_a^x f(t)dt, \quad \forall x \in I \text{ atunci } F \text{ are proprietățile:}$$

(i) F este continuă pe I;

(ii) F este derivabilă în  $\forall x_0 \in I$  în care f este continuă cu  $F'(x_0) = f(x_0)$ .

**Demonstrație.** (i) Fie  $\forall x_0 \in I$  și  $\forall r > 0$  fixat, atunci  $F(x) - F(x_0) = \int_a^x f dt - \int_a^{x_0} f dt = \int_{x_0}^x f dt, \forall x \in J \cap I$  unde  $J = [x_0 - r, x_0 + r]$ .

$$|F(x) - F(x_0)| = \left| \int_{x_0}^x f dt \right| \leq \int_{x_0}^x |f| dt \leq |x - x_0| \sup_{t \in J} |f(t)|, \forall x \in J.$$

Considerăm  $\forall \varepsilon > 0$  și

$$\eta_\varepsilon = \frac{\varepsilon}{M} \text{ cu } \sup_{t \in J} |f(t)| = M \Rightarrow |F(x) - F(x_0)| < \varepsilon \text{ } |x - x_0| < \eta, \forall x \in I \Rightarrow F \text{ continuă în } \forall x_0 \in I \Rightarrow F$$

continuă pe I.

(ii) Fie  $\forall x_0 \in I$  și  $f$  continuă în  $x_0 \in I$ ; pentru  $\forall \varepsilon > 0$  există  $\eta_\varepsilon > 0$  a. î.  $|f(x) - f(x_0)| < \varepsilon$ ,  $\forall x \in I \cap [x_0 - \eta, x_0 + \eta] \Rightarrow \forall x \in I$  cu  $x \neq x_0$ ,

$$\frac{F(x) - F(x_0)}{x - x_0} - f(x_0) = \frac{1}{x - x_0} \int_{x_0}^x f(t) dt - \frac{1}{x - x_0} \int_{x_0}^x f(x_0) dt = \frac{1}{x - x_0} \int_{x_0}^x [f(t) - f(x_0)] dt \text{ și avem:}$$

$$\left| \frac{F(x) - F(x_0)}{x - x_0} - f(x_0) \right| \leq \frac{1}{|x - x_0|} \sup |f(t) - f(x_0)| \cdot |x - x_0| < \varepsilon, \forall x \in J = I \cap [x_0 - \eta, x_0 + \eta]; x \neq x_0$$

$$\Rightarrow \text{există } \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{F(x) - F(x_0)}{x - x_0} = f(x_0) \stackrel{\text{def}}{=} F'(x_0) \Rightarrow F \text{ este derivabilă în } x_0 \in I \text{ cu } F'(x_0) = f(x_0).$$



### Consecința 4.13

Fie  $I \subseteq \mathbf{R}$  interval și  $f: I \rightarrow \mathbf{R}$ .

I) Dacă  $f$  este o funcție continuă pe  $I$ , atunci pentru  $\forall a \in I$  fixat, funcția (99)  $F(x) = \int_a^x f(t) dt, x \in I$  este derivabilă și avem  $F'(x) = f(x)$ ,  $\forall x \in I$ , deci  $f$  admite primitive pe  $I$  și  $F$  este o primitivă a funcției  $f$  pe  $I$ .

II) Pentru  $\forall a, b \in I$  și  $f$  continuă pe  $I$ , avem:

$$(10^\circ) \int_a^b f(x) dx = F(x) \Big|_a^b = F(b) - F(a),$$

unde  $F$  este o primitivă oarecare a lui  $f$  pe  $I$ .

**Demonstrație.** I) Afirmatia este o consecință directă a teoremei 6° – cazul (ii).

II)  $\forall a, b \in I$  fixați și  $F$  o primitivă a lui  $f$  pe  $I$ , notăm:

$$F_0 = F(x) = \int_a^x f(t) dt, \forall x \in I \text{ și după afirmația I), avem: } F'_0 = f \text{ pe } I, \text{ deci } (F - F_0)' = f - f = 0 \Rightarrow F = F_0 + C, C \in \mathbf{R}.$$

$$\text{Cum } F_0(a) = 0 \Rightarrow C = F(a) \text{ și avem: } \int_a^b f(x) dx = F_0(b) = F(b) - C = F(b) - F(a). \blacktriangleleft$$

### Observații.

1. Dacă  $f$  din teorema 6° este continuă la stânga (la dreapta) în  $\forall x_0 \in I$ , atunci  $F$  este derivabilă la stânga (la dreapta) în  $\forall x_0 \in I$  cu  $F'_s(x_0) = f(x_0 - 0)$  ( $F'_d(x_0) = f(x_0 + 0)$ ).

2. Consecința 4.13-I se numește “**Teorema fundamentală a calculului integral**”.

3. Formula (10°) este **formula Leibniz – Newton** care este o metodă de calcul a integralei Riemann.

### Metode de calcul ale integralei Riemann

Integrala Riemann poate fi calculată folosind definiția 1 și construind după schema (S) sumele integrale, apoi calculăm limita acestora când norma divizării tinde la zero; această metodă este mai dificil de aplicat în cazul multor funcții reale.

### Teorema 4.15 (Formula Leibniz - Newton)

Dacă  $f: [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  este o funcție integrabilă și  $f$  admite primitive pe  $[a, b]$  atunci pentru orice primitivă  $F$  a lui  $f$  pe  $[a, b]$  are loc formula Leibniz-Newton:

$$(10^\circ) \int_a^b f(x) dx = F(x) \Big|_a^b = F(b) - F(a).$$

**Demonstrație.** Pentru  $\forall \Delta \in D([a, b])$ , avem

$$F(b) - F(a) = \sum_{i=1}^n [F(x_i) - F(x_{i-1})] = s_{\Delta}(f) = \sum_{i=1}^n F'(\xi_i)(x_i - x_{i-1}) = \sum_{i=1}^n f(\xi_i)(x_i - x_{i-1})$$

pentru  $\forall \xi_i \in (x_i - x_{i-1})$  din teorema Lagrange aplicată lui F derivabilă pe  $[x_i - x_{i-1}]$  și avem  $F(b) - F(a) = \sigma_{\Delta}(f, \xi_{\Delta})$ ; cum f este integrabilă, aplicând teorema 1 (de caracterizare a funcțiilor integrabile):

$$F(b) - F(a) = \sigma_{\Delta_n}(f, \xi_{\Delta_n}) \text{ cu } \|\Delta_n\| \rightarrow 0 \text{ și } F(b) - F(a) = \lim_{\|\Delta_n\| \rightarrow 0} \sigma_{\Delta_n}(f, \xi_{\Delta_n}) = \int_a^b f(x) dx \quad \blacktriangleleft$$

#### Consecința 4.14

Dacă  $f : [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  este o funcție derivabilă cu f' funcție integrabilă pe  $[a, b]$ , avem:  $\int_a^b f dx = f(b) - f(a)$ .

**Demonstrația** rezultă din teorema 4.4 pentru  $F = f'$  pe  $[a, b]$ .  $\blacktriangleleft$

#### Teorema 4.16 (Formula de integrare prin părți)

Fie  $f, g : [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  cu  $f, g \in C^1([a, b])$ , atunci are loc **formula de integrare prin părți**:

$$(11^{\circ}) \int_a^b fg' dx = fg|_a^b - \int_a^b f'g dx.$$

**Demonstrație.** Din  $f, g \in C^1([a, b]) \Rightarrow (fg)' = f'g + g'f$  este o funcție continuă pe  $[a, b]$  și după consecința 7<sup>o</sup> - (i) admite primitive și este integrabilă, deci se aplică formula de calcul (10<sup>o</sup>):  $\int_a^b (fg)' dx = fg|_a^b$ , dar

$$\int_a^b (fg)' dx = \int_a^b (f'g + fg') dx = \int_a^b f'g dx + \int_a^b fg' dx \Rightarrow (fg)|_a^b = \int_a^b f'g dx + \int_a^b fg' dx \Rightarrow \int_a^b fg' dx = fg|_a^b - \int_a^b f'g dx \quad \blacktriangleleft$$

#### Teorema 4.17 (Formula schimbării de variabilă (I))

Fie  $f : [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  o funcție continuă, atunci pentru orice  $\varphi : [\alpha, \beta] \rightarrow [a, b]$  cu  $\varphi \in C^1([\alpha, \beta])$  are loc **formula schimbării de variabilă (I)**:

$$(12^{\circ}) \int_a^b f(x) dx = \int_{\alpha}^{\beta} f[\varphi(t)] \cdot \varphi'(t) dt.$$

**Demonstrație.** Pentru f continuă pe  $[a, b]$ , fie F o primitivă a sa și cum F,  $\varphi$  sunt derivabile, atunci  $F \circ \varphi : [\alpha, \beta] \rightarrow \mathbf{R}$  este derivabilă cu.

$$(F \circ \varphi)'(t) = (F \circ \varphi)(t) \cdot \varphi'(t) = (f \circ \varphi)(t) \cdot \varphi'(t) = f[\varphi(t)] \cdot \varphi'(t), \forall t \in [\alpha, \beta].$$

Funcția  $(f \circ \varphi) \cdot \varphi'$  este integrabilă și  $(F \circ \varphi)'$  continuă pe  $[\alpha, \beta]$ , admite primitive, deci:

$$\int_{\alpha}^{\beta} [F \circ \varphi]' dt = [F \circ \varphi](\beta) - [F \circ \varphi](\alpha) = F[\varphi(\beta)] - F[\varphi(\alpha)] \text{ și din } (F \circ \varphi)' = (f \circ \varphi) \cdot \varphi' \Rightarrow \int_{\alpha}^{\beta} (f \circ \varphi) \cdot \varphi' dt = F[\varphi(\beta)] - F[\varphi(\alpha)] \Rightarrow \int_a^b f(x) dx = \int_{\alpha}^{\beta} f[\varphi(t)] \cdot \varphi'(t) dt \quad \blacktriangleleft$$

#### Teorema 4.18 (Formula schimbării de variabilă (II))

Dacă  $f : [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  este continuă pentru orice  $\varphi : [\alpha, \beta] \rightarrow [a, b]$  bijectivă și cu  $\varphi^{-1} \in C^1([\alpha, \beta])$  are loc **formula schimbării de variabilă (II)**:



$$(13^\circ) \int_a^b f(x)dx = \int_\alpha^\beta f[\varphi(t)] \cdot \varphi'(t)dt = \int_{\varphi(\alpha)}^{\varphi(\beta)} [f \circ \varphi^{-1}](x)dx.$$

**Demonstrație.** Cum  $\varphi$  este bijectivă și  $\varphi^{-1} : [a, b] \rightarrow [\alpha, \beta]$  este bijectivă și de clasă  $C^1([a, b])$  atunci  $f \circ \varphi^{-1} : [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  este continuă și avem:

$$\int_\alpha^\beta (f \circ \varphi)(t)dt = \int_{(\varphi^{-1})^{-1}(\alpha)}^{(\varphi^{-1})^{-1}(\beta)} [(f \circ \varphi) \circ \varphi^{-1}] \cdot (\varphi^{-1})' dx = \int_{\varphi(\alpha)}^{\varphi(\beta)} f \circ \varphi^{-1}(x)dx = \int_a^b f(x)dx \Rightarrow (13^\circ). \blacktriangleleft$$

### Observații.

1. Formula (12<sup>o</sup>) se numește “*prima formulă de schimbare de variabilă*” în integrală unde  $x = \varphi(t)$ ,  $t \in [\alpha, \beta]$  și  $\varphi \in C^1([a, b])$ , iar  $a = \varphi(\alpha)$ ,  $b = \varphi(\beta)$ . Se alege convenabil funcția  $\varphi$  astfel încât integrala din membrul doi al formulei (12<sup>o</sup>) să fie mai simplă sau chiar din tabelul primitivelor unor funcții elementare.
2. Formula (13<sup>o</sup>) se numește “*a doua formulă de schimbare de variabilă*” și pentru  $x = \varphi(t)$  strict crescătoare avem:  $\varphi(\alpha) = a$ ,  $\varphi(\beta) = b$  și cum  $[\alpha, \beta] \xrightarrow{\varphi} [a, b] \xrightarrow{f} \mathbf{R}$ , iar  $\varphi$  este inversabilă cu  $\varphi^{-1} \in C^1([a, b])$ , atunci  $f \circ \varphi^{-1}$  este continuă și  $f \circ \varphi^{-1}$  integrabilă pe  $[a, b]$ .
3. Denumirea de formula (I) și (II) de schimbare de variabilă în integrală este convențională; de fapt avem o singură formulă de schimbare de variabilă și mai multe moduri de aplicare a acestei formule în calcule.
4. Din necesitatea de a folosi integralele Riemann în aplicații concrete este uneori suficient să se cunoască o valoare aproximativă a integralei  $\int_a^b f(x)dx$  cu o eroare dată oricât de mică. În acest scop, vom enunța fără demonstrație, teoremele care indică metodele de calcul aproximativ al integralelor.

### Teorema 4.19 (Formula dreptunghiurilor)

Fie  $f : [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  cu  $f \in C^2([a, b])$  și  $x_i = a + \frac{i}{n}(b-a)$  cu  $i \in \{0, 1, 2, \dots, n\}$ ,

$S_n = \frac{b-a}{n} \sum_{i=1}^n f\left(\frac{x_i + x_{i-1}}{2}\right)$  atunci  $S_n$  aproximează  $\int_a^b f(x)dx$  cu o eroare:

$$(14^\circ) E_n \leq \frac{(b-a)^2}{4n} \|f''\|_\infty; \left| \int_a^b f(x)dx - S_n \right| = E_n \leq \frac{(b-a)^2}{4n} \|f''\|_\infty.$$

### Teorema 4.20 (Formula trapezelor)

Fie  $f : [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  cu  $f \in C^2([a, b])$  și  $x_i = a + \frac{i}{n}(b-a)$  cu  $i \in \{0, 1, 2, \dots, n\}$ ,

$S_n = \frac{b-a}{n} \left[ \frac{f(a) + f(b)}{2} + f(x_1) + \dots + f(x_{n-1}) \right]$  atunci  $S_n$  aproximează  $\int_a^b f(x)dx$  cu o eroare:

$$(15^\circ) E_n \leq \frac{(b-a)^3}{12n^2} \|f'''\|_\infty; \left| \int_a^b f(x)dx - S_n \right| = E_n \leq \frac{(b-a)^3}{12n^2} \|f'''\|_\infty.$$

### Teorema 4.21 (Formula lui Simpson)

Fie  $f : [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  cu  $f \in C^4([a, b])$  și  $x_i = a + \frac{i}{n}(b-a)$  cu  $i \in \{0, 1, 2, \dots, n\}$ ,

$S_n = \frac{b-a}{6n} \{ [f(a) + f(b)] + 2f(x_1) + \dots + 2f(x_{n-1}) \}$  atunci  $S_n$  aproximează  $\int_a^b f(x)dx$  cu o eroare:

$$(16^\circ) E_n \leq \frac{(b-a)^5}{2880n^4} \|f^{(4)}\|_\infty; \left| \int_a^b f(x)dx - S_n \right| = E_n \leq \frac{(b-a)^5}{2880n^4} \|f^{(4)}\|_\infty.$$

### Aplicații ale calculului integral

Orice mărime geometrică, fizică, economică etc. care are proprietatea de “**aditivitate față de mulțime (interval)**” se poate exprima printr-o integrală definită. Astfel noțiunile de “**arie**” și “**volum**” pentru figuri geometrice din plan și corpuri din spațiu se pot defini în mod riguros din punct de vedere matematic. Vom prezenta fără demonstrație unele aplicații ale integralei definite.

#### I. Aria unui domeniu din plan

1. **Aria mulțimii** din plan  $D \subset \mathbf{R}^2$  mărginită de dreptele  $x = a$ ,  $x = b$ ,  $y = 0$  și graficul funcției  $f : [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  pozitivă și continuă se calculează prin formula: (17)

$$A(D) = \int_a^b f(x)dx.$$

2. În cazul  $f : [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  continuă și de semn oarecare, avem: (17')

$$A(D) = \int_a^b |f(x)| dx.$$

3. **Aria mulțimii** din plan mărginită de dreptele  $x = a$ ,  $x = b$  și graficele funcțiilor  $f$ ,  $g : [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  continue este calculată prin formula: (18)  $A(D) = \int_a^b |g(x) - f(x)| dx$ .

#### II. Lungimea unui arc de curbă

Se numește **curbă plană** o mulțime  $\Gamma \subset \mathbf{R}^2$  cu proprietatea că există o funcție continuă  $f : [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$ , notată  $y = f(x)$ ,  $x \in [a, b]$  și  $G_f = \Gamma \subset \mathbf{R}^2$  (graficul lui  $f$  din plan este  $\Gamma$ ). Dacă  $f$  are derivată continuă (sau numai funcție integrabilă) pe  $[a, b]$ ,

lungimea a curbei  $\Gamma$  se calculează după formula: (19)  $l(\Gamma) = \int_a^b \sqrt{1 + f'^2(x)} dx$ .

#### III. Volumul unui corp de rotație

Fie  $f : [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  o funcție continuă, atunci corpul  $K$  din spațiu obținut prin rotirea graficului lui  $f$ ,  $G_f$ , în jurul axei  $Ox$ , are volumul calculat prin formula: (20)

$$V(K) = \pi \int_a^b f^2(x) dx.$$

#### IV. Suprafața unui corp de rotație

Fie  $f : [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  o funcție derivabilă pe  $[a, b]$  și cu  $f'$  continuă ( $f \in C^1([a, b])$ ), atunci suprafața  $S$  a corpului  $K$  obținut prin rotirea graficului lui  $f$  în jurul axei  $Ox$  se calculează prin formula:

$$(21) S(K) = 2\pi \int_a^b \sqrt{1+f'^2(x)} dx.$$

### Exemple.

1.  $\int_0^1 \sqrt{1-x^2} dx$  cu  $f = \sqrt{1-x^2}$  funcție continuă și prin schimbarea de variabilă:

$$x = \sin t, dx = \cos t dt, x = 0 \rightarrow t = 0, x = 1 \rightarrow t = \frac{\pi}{2} \text{ avem: } \int_0^1 \sqrt{1-x^2} dx = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sqrt{1-\sin^2 t} \cos t dt =$$

$$= \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos^2 t dt = \frac{1}{2} \int_0^{\frac{\pi}{2}} (1 + \cos 2t) dt = \frac{1}{2} t \Big|_0^{\frac{\pi}{2}} + \frac{1}{2} \frac{\sin 2t}{2} \Big|_0^{\frac{\pi}{2}} = \frac{\pi}{4}$$

2.  $I_n = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin^n x dx$  cu  $f(x) = \sin^n x \in C^1 \left( \left[ 0, \frac{\pi}{2} \right] \right)$  și  $I_0 = \int_0^{\frac{\pi}{2}} dx = \frac{\pi}{2}, I_1 = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin x dx = 1$ , aplicând

metoda integrării prin părți se obține o formulă de recurență:

$$I_n = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin^{n-1} x (\sin x dx) = -\cos x \sin^{n-1} x \Big|_0^{\frac{\pi}{2}} + (n-1) \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin^{n-2} x \cos^2 x dx =$$

$$= (n-1) \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin^{n-2} x dx - (n-1) \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin^n x dx \Rightarrow I_n = (n-1)I_{n-2} - (n-1)I_{n-1}$$

$$\Rightarrow I_n = \frac{n-1}{n} I_{n-2} \text{ cu } n \geq 2 \Rightarrow I_n = \begin{cases} \frac{2k-1}{2k} \cdot \frac{2k-3}{2k-2} \cdot \dots \cdot \frac{3}{4} \cdot \frac{1}{2} \cdot \frac{\pi}{2}; n = 2k \\ \frac{2k}{2k+1} \cdot \frac{2k-2}{2k-1} \cdot \dots \cdot \frac{4}{5} \cdot \frac{2}{3} \cdot 1; n = 2k+1 \end{cases} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \frac{\pi}{2} = \left[ \frac{2}{1} \cdot \frac{2}{3} \cdot \frac{4}{3} \cdot \frac{5}{4} \cdot \frac{6}{5} \cdot \dots \cdot \frac{2k}{2k-1} \cdot \frac{2k}{2k+1} \right] \cdot \frac{I_{2k}}{I_{2k+1}}$$

și se arată că  $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{I_{2n}}{I_{2n+1}} = 1 \Rightarrow \frac{\pi}{2} = \lim_{n \rightarrow \infty} \left[ \frac{2}{1} \cdot \frac{2}{3} \cdot \dots \cdot \frac{2n}{2n-1} \cdot \frac{2n}{2n+1} \right]$  numită **formula lui Wallis**.

3.  $\int_4^9 \frac{1}{1+\sqrt{x}} dx$  prin substituția

$$x = t^2, dx = 2t dt, x = 4 \rightarrow t = 2, x = 9 \rightarrow t = 3, \text{ avem: } \int_4^9 \frac{1}{1+\sqrt{x}} dx = 2 \int_2^3 \frac{t dt}{1+t} =$$

$$= 2 \int_2^3 \left( 1 - \frac{1}{1+t} \right) dt = 2t \Big|_2^3 - 2 \ln(1+t) \Big|_2^3 = 2 - 2 \ln \frac{4}{3}$$

$$4. \int_1^2 x \ln x dx = \frac{x^2}{2} \ln x \Big|_1^2 - \int_1^2 \frac{x^2}{2} \cdot \frac{1}{x} dx = 2 \ln 2 - \frac{1}{2} \int_1^2 x dx = 2 \ln 2 - \frac{3}{4}$$

$$5. I_n = \int_1^e (\ln x)^n dx = x(\ln x)^n \Big|_1^e - \int_1^e xn(\ln x)^{n-1} \frac{1}{x} dx = e - nI_{n-1} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{cases} I_n = e - nI_{n-1}, n \geq 1 \\ I_0 = e - 1; I_1 = 1 \end{cases}$$

formulă de recurență pentru calculul lui  $I_n$ ,  $n \in \mathbf{N}$ .

$$6. \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{1 + \operatorname{tg}^2 \frac{x}{2}}{2 \left( 5 + \operatorname{tg}^2 \frac{x}{2} \right)} dx \text{ prin substituția } \operatorname{tg} \frac{x}{2} = t, \text{ deci: } x = 2 \operatorname{arctg} t, dx = \frac{2dt}{1+t^2} \text{ și}$$

$$x=0 \rightarrow t=0, x=\frac{\pi}{2} \rightarrow t=1 \text{ se obține } \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{1 + \operatorname{tg}^2 \frac{x}{2}}{2 \left( 5 + \operatorname{tg}^2 \frac{x}{2} \right)} dx = \int_0^1 \frac{1+t^2}{2(3+t^2)} \cdot \frac{2}{1+t^2} dt =$$

$$= \int_0^1 \frac{dt}{t^2+3} = \int_0^1 \frac{dt}{t^2 + (\sqrt{3})^2} = \frac{1}{\sqrt{3}} \operatorname{arctg} \frac{t}{\sqrt{3}} \Big|_0^1 = \frac{1}{\sqrt{3}} \operatorname{arctg} \frac{1}{\sqrt{3}} = \frac{1}{\sqrt{3}} \cdot \frac{\pi}{6} = \frac{\pi\sqrt{3}}{18}$$

$$7. \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{dx}{3+2\cos x} \text{ prin substituția } \operatorname{tg} \frac{x}{2} = t \Rightarrow x = 2 \operatorname{arctg} t, dx = \frac{2dt}{1+t^2},$$

$$\cos x = \frac{1-t^2}{1+t^2}, x=0 \rightarrow t=0, x=\frac{\pi}{2} \rightarrow t=1 \text{ se obține } \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{dx}{3+2\cos x} = \int_0^1 \frac{2dt}{3+2\frac{1-t^2}{1+t^2}} =$$

$$= 2 \int_0^1 \frac{dt}{t^2+5} = \frac{2}{\sqrt{5}} \operatorname{arctg} \frac{t}{\sqrt{5}} \Big|_0^1 = \frac{1}{\sqrt{5}} \operatorname{arctg} \frac{1}{\sqrt{5}}$$

$$8. \int_0^{\frac{\pi}{4}} \frac{\sin x}{\sin x + \cos x} dx = \int_0^{\frac{\pi}{4}} \frac{\operatorname{tg} x}{1 + \operatorname{tg} x} dx \text{ și prin substituția } \operatorname{tg} x = t \Rightarrow$$

$$x = \operatorname{arctg} t, dx = \frac{dt}{1+t^2}, x=0 \rightarrow t=0, x=\frac{\pi}{4} \rightarrow t=1 \text{ avem:}$$

$$\int_0^{\frac{\pi}{4}} \frac{\sin x}{\sin x + \cos x} dx = \int_0^1 \frac{t}{1+t} \cdot \frac{dt}{1+t^2} = \int_0^1 \frac{1}{2} \left[ \frac{t+1}{1+t^2} - \frac{1}{1+t} \right] dt = \frac{1}{4} \ln(1+t^2) \Big|_0^1 + \frac{1}{2} \operatorname{arctg} t \Big|_0^1 -$$

$$-\frac{1}{2} \ln(t+1) \Big|_0^1 = \frac{1}{4} \left( \frac{\pi}{2} - \ln 2 \right)$$

$$9. \int_1^4 \sqrt{1+\sqrt{x}} dx = \int_1^4 x^0 (1+x^{\frac{1}{2}})^{\frac{1}{2}} dx \quad (m=0, n=\frac{1}{2}, p=\frac{1}{2}, \frac{m+1}{n}=1 \in \mathbf{Z}) \text{ prin substituția:}$$

$$1+\sqrt{x}=t, x=(t-1)^2, x=1 \rightarrow t=2, x=4 \rightarrow t=3 \text{ avem:}$$

$$\int_1^4 1 + \sqrt{x} dx = \int_2^3 \sqrt{t} 2(t-1) dt = 2 \int_2^3 (t\sqrt{t} - \sqrt{t}) dt = 2 \left( \frac{t^{\frac{3}{2}+1}}{\frac{3}{2}+1} - \frac{t^{\frac{1}{2}+1}}{\frac{1}{2}+1} \right) \Big|_2^3 = \frac{16}{5} \sqrt{3} - \frac{8}{15} \sqrt{2}$$

10.  $\int_0^{\ln 2} \sqrt{e^x - 1} dx$  prin substituția:  $e^x - 1 = t^2 \Rightarrow x = \ln(1 + t^2)$ ,  $dx = \frac{2t}{1+t^2} dt$ ,

$x = 0 \rightarrow t = 0$ ,  $x = \ln 2 \rightarrow t = 1$ , avem:

$$\int_0^{\ln 2} \sqrt{e^x - 1} dx = 2 \int_0^1 \frac{t^2}{1+t^2} dt = 2 \int_0^1 \left( 1 - \frac{1}{1+t^2} \right) dt = 2t \Big|_0^1 - 2 \operatorname{arctg} t \Big|_0^1 = 2 - \frac{\pi}{2}$$

11.  $\int_1^2 \sqrt{\frac{x-1}{x+1}} dx$  prin substituția:  $\frac{x-1}{x+1} = t^2 \Rightarrow x = 1 \rightarrow t = 0$ ,  $x = 2 \rightarrow t = \frac{1}{\sqrt{3}}$  și

$$x = \frac{1+t^2}{1-t^2}, dx = \frac{4t}{(1-t^2)^2} dt \text{ avem:}$$

$$\int_1^2 \sqrt{\frac{x-1}{x+1}} dx = \int_0^{\frac{1}{\sqrt{3}}} \frac{4t^2}{(1-t^2)^2} dt = \frac{2t}{1-t^2} \Big|_0^{\frac{1}{\sqrt{3}}} - 2 \int_0^{\frac{1}{\sqrt{3}}} \frac{dt}{(1-t^2)^2} = \sqrt{3} + \ln \left| \frac{\frac{1}{\sqrt{3}} - 1}{\frac{1}{\sqrt{3}} + 1} \right| = \sqrt{3} + \ln(2 - \sqrt{3})$$