

Másodrendű mátrixok hatványozása karakterisztikus egyenlettel

Tuzson Zoltán, Székelyudvarhely

Ebben a paragrafusban a mátrixok hatványozásának egy újabb módszerével ismerkedünk meg. Ez a módszer a Cayley-Hamilton karakterisztikus egyenleten alapszik, amelyik a következő: Ha $A = \begin{bmatrix} x & y \\ z & t \end{bmatrix}$ akkor $A^2 - t \cdot A + d \cdot I_2 = O_2$ ahol $t = \text{Tr}A$ és $d = \det A$ (*). A képlet ellenőrzése azonnali, egyszerű számolásokkal rögtön adódik.

IV. A karakterisztikus egyenlet módszere

A következőkben, a mátrixok hatványozását a (*) alatti karakterisztikus egyenlettel kezdjük el, és ezt továbbfejlesztjük. Mivel az $A^2 - t \cdot A + d \cdot I_2 = O_2$ másodfokú mátrixegyenlet lehet hiányos másodfokú egyenlet is, előbb ezeket az eseteket tárgyaljuk le.

1. feladat: Ha $A = \begin{bmatrix} 2 & 2 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$, akkor számítsuk ki az A^n hatványt $\forall n \in \mathbb{N}^*$

esetén!

Megoldás: vegyük észre, hogy $d=0$ és $t=3$, ezért karakterisztikus egyenlet $A^2 - 3 \cdot A = O_2 \Leftrightarrow A^2 = 3 \cdot A$. Ezért $A^3 = 3 \cdot A^2 = 3^2 \cdot A$, $A^4 = 3 \cdot A^3 = 3^3 \cdot A$, így feltételezzük, hogy $A^k = 3^{k-1} \cdot A$. Indukcióval bizonyítjuk, hogy $A^{k+1} = 3^k \cdot A$. Valóban, $A^{k+1} = A^k \cdot A = 3^{k-1} \cdot A \cdot A = 3^{k-1} \cdot A^2 = 3^{k-1} \cdot 3A = 3^k \cdot A$. Ezzel a feladatunkat megoldottuk.

2. feladat: Ha $A = \begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 2 & 1 \end{bmatrix}$, akkor számítsuk ki az A^n hatványt $\forall n \in \mathbb{N}^*$

esetén!

Megoldás: vegyük észre, hogy $t=0$ és $d=-3$, ezért karakterisztikus egyenlet $A^2 - 3 \cdot I_2 = O_2 \Leftrightarrow A^2 = 3 \cdot I_2$. Ezért $A^{2k} = (3 \cdot I_2)^k = 3^k \cdot I_2$ és továbbá $A^{2k+1} = A^{2k} \cdot A = 3^k \cdot I_2 \cdot A = 3^k \cdot A$. Ezzel a feladatot megoldottuk.

3. feladat: Ha $A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix}$, akkor számítsuk ki az A^n hatványt $\forall n \in \mathbb{N}^*$ esetén!

Megoldás: vegyük észre, hogy $t=0$ és $d=1$, ezért karakterisztikus egyenlet $A^2 + I_2 = O_2 \Leftrightarrow A^2 = -I_2$. Ennek alapján rendre felírható, hogy $A^2 = -I_2, A^3 = -A, A^4 = -A^2 = I_2$ és $A^5 = A$. A továbbiakban kulcsfontossággal bír az, hogy $A^4 = I_2$.

Mivel bármely $n \in \mathbb{N}$ egyike a $4k, 4k+1, 4k+2, 4k+3$ alakoknak, ahol $k \in \mathbb{N}$, ezért rendre felírható, hogy $A^{4k} = (A^4)^k = (I_2)^k = I_2$, $A^{4k+1} = A^{4k} \cdot A = I_2 \cdot A = A$, $A^{4k+2} = A^{4k} \cdot A^2 = I_2 \cdot A^2 = A^2$ valamint $A^{4k+3} = A^{4k} \cdot A^3 = I_2 \cdot A^3 = A^3$. Ezzel a feladatot megoldottuk.

Az előző példákban tehát olyan mátrixokat hatványoztunk, amikor vagy $d=0$, vagy $t=0$ volt, így a karakterisztikus egyenlet, hiányos egyenlet volt, és ezzel könnyen érvényesültünk.

A továbbiakban azt az esetet vizsgáljuk, amikor az $A^2 - t \cdot A + d \cdot I_2 = O_2$ karakterisztikus egyenlet, nem hiányos másodfokú egyenlet, vagyis $d \neq 0$ és $t \neq 0$.

Ezen célunk megvalósítása érdekében, szükségünk lesz, a másodfokú lineáris rekurzióegyenletek megoldására, ezért most kitérünk erre.

A másodrendű rekurziók közül különös fontossággal bírnak a lineáris homogén rekurziók. Ezek általános alakja: $ax_{n+2} + bx_{n+1} + cx_n = 0$ (1) ahol $x_0 = x, x_1 = y$ adottak.

A homogén lineáris rekurzió megoldása szorosan kapcsolódik az úgynevezett karakterisztikus egyenlethez. Ez a következő megfontolásból

adódik: az (1) egyenlet megoldását $x_n = q^n$ alakban keressük, ahol $q \neq 1$ így a rekurzió alapján eljutunk az $ar^2 + br + c = 0$ úgynevezett karakterisztikus egyenlethez.

(I) Ha ennek különböző gyökei vannak, akkor a függvény $x_n = \alpha r_1^n + \beta r_2^n$ ahol az α, β számokat a kezdeti $x_0 = x, x_1 = y$ feltételekből határozzuk meg.

(II) Ha a karakterisztikus egyenletnek dupla $r_1 = r_2 = r$ gyöke akkor $x_n = (\alpha r + \beta n)r^{n-1}$, és az α, β számokat ugyancsak a kezdeti $x_0 = x, x_1 = y$ feltételekből határozzuk meg.

(III) Ha a karakterisztikus egyenletnek komplex gyökei vannak, akkor $x_n = \alpha r^n + \bar{\alpha} \bar{r}^n$ és ahol $r = \rho(\cos t + i \sin t)$, így $x_n = \rho^n (\alpha \cos nt + \beta \sin nt)$ (v.ö. [1], 36. oldal).

Ezen információk birtokában, oldjuk meg a következő feladatokat. Először azonban nézzük a következőket:

A karakterisztikus egyenlet alapján $A^2 - t \cdot A + dI_2 = O_2 \Leftrightarrow A^2 = t \cdot A - d \cdot I_2$. Ennek alapján az is felírható, hogy $A^3 = t \cdot A^2 - d \cdot A$ és ha most az előbbi összefüggésből ide behelyettesítjük az $A^2 = t \cdot A - d \cdot I_2$ értéket, akkor egy $A^3 = x_3 \cdot A + y_3 \cdot I_2$ alakú összefüggést kapunk, ami azt sejteti, hogy $A^n = x_n \cdot A + y_n \cdot I_2$ alakú lesz. Ezt, a következő tételben fogalmazzuk meg:

Tétel: Ha $A = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$, $t = \text{Tr}A$ és $d = \det A$, akkor léteznek olyan $(x_n)_{n \geq 0}$

és $(y_n)_{n \geq 0}$ számsorozatok, amelyekre $A^n = x_n \cdot A + y_n \cdot I_2$ (#) és $x_{n+1} - t \cdot x_n + d \cdot x_{n-1} = 0, (1) \quad y_{n+1} - t \cdot y_n + d \cdot y_{n-1} = 0, (2)$ bármely $n \in \mathbb{N}^*$ esetén, továbbá $x_0 = 0, y_0 = 1$ valamint $x_1 = 1, y_1 = 0$.

Bizonyítás: a (#) relációt indukcióval igazoljuk. Az $n=0$ illetve $n=1$ esetben az $I_2 = A^0 = x_0 \cdot A + y_0 \cdot I_2$ illetve $A^1 = x_1 \cdot A + y_1 \cdot I_2$ összefüggések, az $x_0 = 0, y_0 = 1$ valamint $x_1 = 1, y_1 = 0$ összefüggések alapján nyilvánvalóak. Feltételezzük tehát, hogy $A^k = x_k \cdot A + y_k \cdot I_2$. Igazoljuk, hogy $A^{k+1} = x_{k+1} \cdot A + y_{k+1} \cdot I_2$. Valóban,

$A^{k+1} = A \cdot A^k = A \cdot (x_k \cdot A + y_k \cdot I_2) = x_k \cdot A^2 + y_k A$. De $A^2 = t \cdot A - d \cdot I_2$, és ezt behelyettesítve azt kapjuk, hogy $A^{k+1} = x_k (t \cdot A - d \cdot I_2) + y_k \cdot A$ vagyis $A^{k+1} = (tx_k + y_k) \cdot A + (-dx_k) \cdot I_2$. Legyen most $x_{k+1} = t \cdot x_k + y_k$ és $y_{k+1} = -dx_k$ így éppen az (1) és (2) másodrendű rekurziós összefüggéseket kapjuk. Ezzel a Tételt bizonyítottuk.

4. feladat: Ha $A = \begin{bmatrix} 3 & 2 \\ 1 & 4 \end{bmatrix}$, akkor számítsuk ki az A^n hatványt $\forall n \in \mathbb{N}^*$

esetén!

Megoldás: mivel $t=7, d=10$ ezért a karakterisztikus egyenlet $A^2 - 7A + 10I_2 = O_2$, tehát $A^n = x_n \cdot A + y_n \cdot I_2$ ahol $x_{n+1} - 7 \cdot x_n + 10 \cdot x_{n-1} = 0$, és $y_{n+1} - 7 \cdot y_n + 10 \cdot y_{n-1} = 0$. továbbá $x_0 = 0, y_0 = 1$ valamint $x_1 = 1, y_1 = 0$. A két rekurziós egyenletnek ugyanaz a karakterisztikus egyenlete, $r^2 - 7r + 10 = 0$ amelynek a két különböző valós gyöke $r_1 = 2, r_2 = 5$. Tehát

$x_n = \alpha \cdot 2^n + \beta \cdot 5^n$ és $x_0 = 0, x_1 = 1$ így $x_n = \frac{1}{3}(5^n - 2^n)$. Továbbá

$y_n = \gamma \cdot 2^n + \delta \cdot 5^n$ és $y_0 = 1, y_1 = 0$ ezért $y_n = -\frac{2}{3}(5^n - 2^n)$,

$A^n = x_n \cdot A + y_n \cdot I_2 = \frac{1}{3}(5^n - 2^n) \cdot A - \frac{2}{3}(5^n - 2^n) \cdot I_2$, ahonnan

$A^n = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 5^n + 2^{n+1} & 2(5^n - 2^n) \\ 5^n - 2^n & 2 \cdot 5^n + 2^n \end{pmatrix} \forall n \in \mathbb{N}$ esetén.

5. feladat: Ha $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 3 \end{bmatrix}$, akkor számítsuk ki az A^n hatványt $\forall n \in \mathbb{N}^*$

esetén!

Megoldás: mivel $t=4, d=4$ ezért a karakterisztikus egyenlet $A^2 - 4A + 4I_2 = O_2$, tehát $A^n = x_n \cdot A + y_n \cdot I_2$ ahol $x_{n+1} - 4 \cdot x_n + 4 \cdot x_{n-1} = 0$, és $y_{n+1} - 4 \cdot y_n + 4 \cdot y_{n-1} = 0$. továbbá $x_0 = 0, y_0 = 1$

valamint $x_1 = 1, y_1 = 0$. A két rekurziós egyenletnek ugyanaz a karakterisztikus egyenlete, $r^2 - 4r + 4 = 0$ amelynek a két egybeeső valós

gyöke $r_1 = r_2 = 4$. Tehát $x_n = (2\alpha + \beta n) \cdot 2^{n-1}$ és $x_0 = 0, x_1 = 1$ így $x_n = n \cdot 2^{n-1}$.
Továbbá $y_n = (2\alpha + \beta n) \cdot 2^{n-1}$ és $y_0 = 1, y_1 = 0$ ezért $y_n = 2^n(1-n)$

Így

hát

$$A^n = x_n \cdot A + y_n \cdot I_2 = n \cdot 2^{n-1} \cdot A + 2^n(1-n) \cdot I_2 = \begin{pmatrix} 2^{n-1}(2-n) & n \cdot 2^{n-1} \\ -n \cdot 2^{n-1} & 2^{n-1}(2+n) \end{pmatrix},$$

$\forall n \in \mathbb{N}$ esetén.

6. feladat: Ha $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$, akkor számítsuk ki az A^n hatványt $\forall n \in \mathbb{N}^*$

esetén!

Megoldás: mivel $t=2, d=2$ ezért a karakterisztikus egyenlet $A^2 - 2A + 2I_2 = O_2$, tehát $A^n = x_n \cdot A + y_n \cdot I_2$ ahol $x_{n+1} - 2 \cdot x_n + 2 \cdot x_{n-1} = 0$, és $y_{n+1} - 2 \cdot y_n + 2 \cdot y_{n-1} = 0$. továbbá $x_0 = 0, y_0 = 1$

valamint $x_1 = 1, y_1 = 0$. A két rekurziós egyenletnek ugyanaz a karakterisztikus egyenlete, $r^2 - 2r + 2 = 0$ amelynek a két különböző komplex gyöke $r_1 = 1 + i = \sqrt{2} \left(\cos \frac{\pi}{4} + i \sin \frac{\pi}{4} \right)$, illetve

$$r_2 = 1 - i = \sqrt{2} \left(\cos \frac{\pi}{4} - i \sin \frac{\pi}{4} \right). \text{ Tehát } x_n = \sqrt{2}^n \left(\alpha \cos \frac{n\pi}{4} + \beta \sin \frac{n\pi}{4} \right),$$

$$x_0 = 0, x_1 = 1 \text{ ezért } x_n = \sqrt{2}^n \cdot \sin \frac{n\pi}{4}. \text{ Továbbá}$$

$$y_n = \sqrt{2}^n \left(\gamma \cos \frac{n\pi}{4} + \delta \sin \frac{n\pi}{4} \right), \quad y_0 = 1, y_1 = 0, \text{ ezért}$$

$$y_n = \sqrt{2}^n \cdot \left(\cos \frac{n\pi}{4} - \sin \frac{n\pi}{4} \right). \text{ Tehát}$$

$$A^n = x_n \cdot A + y_n \cdot I_2 = \sqrt{2}^n \cdot \sin \frac{n\pi}{4} \cdot A + \sqrt{2}^n \cdot \left(\cos \frac{n\pi}{4} - \sin \frac{n\pi}{4} \right) I_2 \text{ Ebből}$$

azonnal adódik, hogy $A^n = \sqrt{2}^n \begin{bmatrix} \cos \frac{n\pi}{4} & \sin \frac{n\pi}{4} \\ -\sin \frac{n\pi}{4} & \cos \frac{n\pi}{4} \end{bmatrix}, \forall n \in \mathbb{N}$ esetén.

7. feladat: Ha $A = \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$, akkor számítsuk ki az A^n hatványt $\forall n \in \mathbb{N}^*$ esetén!

1. Megoldás: mivel $t=d=1$, ezért a karakterisztikus egyenlet $A^2 - A + I_2 = O_2$. Ha most mind a két oldalt megszorozzuk $A + I_2$ -vel, akkor azt kapjuk, hogy $A^3 + I_2 = O_2 \Leftrightarrow A^3 = -I_2 \Rightarrow A^6 = I_2$. Tehát $A^{6k} = I_2, A^{6k+1} = A, A^{6k+2} = A^2, A^{6k+3} = A^3, A^{6k+4} = A^4, A^{6k+5} = A^5$.

2. Megoldás: mivel $t=d=1$ ezért a karakterisztikus egyenlet $A^2 - A + I_2 = O_2$, tehát $A^n = x_n \cdot A + y_n \cdot I_2$ ahol $x_{n+1} - x_n + x_{n-1} = 0$, és $y_{n+1} - y_n + y_{n-1} = 0$. továbbá $x_0 = 0, y_0 = 1$

valamint $x_1 = 1, y_1 = 0$. A két rekurziós egyenletnek ugyanaz a karakterisztikus egyenlete, $r^2 - r + 1 = 0$ amelynek a két különböző

komplex gyöke $r_1 = \frac{1+i\sqrt{3}}{2} = \cos \frac{\pi}{6} + i \sin \frac{\pi}{6}$ illetve

$r_2 = \frac{1-i\sqrt{3}}{2} = \cos \frac{\pi}{6} - i \sin \frac{\pi}{6}$. Tehát $x_n = \alpha \cos \frac{n\pi}{6} + \beta \sin \frac{n\pi}{6}$, $x_0 = 0, x_1 = 1$

ezért $x_n = 2 \cdot \sin \frac{n\pi}{6}$. Továbbá $y_n = \alpha \cos \frac{n\pi}{6} + \beta \sin \frac{n\pi}{6}$, $y_0 = 1, y_1 = 0$, ezért

$y_n = \cos \frac{n\pi}{6} - \sqrt{3} \sin \frac{n\pi}{6}$. Tehát

$$A^n = x_n \cdot A + y_n \cdot I_2 = 2 \cdot \sin \frac{n\pi}{6} \cdot A + \left(\cos \frac{n\pi}{6} - \sqrt{3} \sin \frac{n\pi}{6} \right) I_2.$$

Vegyük észre, hogy a két megoldás összhangban van egymással, ugyanis a $\cos \frac{n\pi}{6}, \sin \frac{n\pi}{6}$ éppen 6 periodikusak.

8. feladat: Ha $A = \begin{bmatrix} 2b-a & a-b \\ 2b-2a & 2a-b \end{bmatrix}$, akkor számítsuk ki az A^n hatványt

$\forall n \in \mathbb{N}^*$ esetén!

Megoldás: számolásokkal ellenőrizhető, hogy $t = a + b, d = ab$ ezért a karakterisztikus egyenlet $A^2 - (a+b)A + abI_2 = O_2$. Tehát

$$A^n = x_n \cdot A + y_n \cdot I_2 \quad \text{ahol} \quad x_{n+1} - (a+b) \cdot x_n + ab \cdot x_{n-1} = 0, \quad \text{és}$$

$$y_{n+1} - (a+b) \cdot y_n + ab \cdot y_{n-1} = 0. \text{ továbbá } x_0 = 0, y_0 = 1 \text{ valamint } x_1 = 1, y_1 = 0.$$

A két rekurziós egyenletnek ugyanaz a karakterisztikus egyenlete, $r^2 - (a+b)r + ab = 0$ amelynek a két különböző komplex gyökei

$$x_n = \alpha \cdot a^n + \beta \cdot b^n \quad \text{és} \quad x_0 = 0, x_1 = 1 \quad \text{így} \quad x_n = \frac{1}{a-b} (a^n - b^n). \quad \text{Továbbá}$$

$$y_n = \gamma \cdot a^n + \delta \cdot b^n \quad \text{és} \quad y_0 = 1, y_1 = 0 \quad \text{ezért} \quad y_n = \frac{1}{a-b} (-ba^n + ab^n),$$

$$A^n = x_n \cdot A + y_n \cdot I_2 = \frac{1}{a-b} (a^n - b^n) \cdot A + \frac{1}{a-b} (-ba^n + ab^n) \cdot I_2, \quad \text{így}$$

$$A^n = \begin{pmatrix} 2b^n - a^n & a^n - b^n \\ 2b^n - 2a^n & 2a^n - b^n \end{pmatrix} \quad \forall n \in \mathbb{N} \text{ esetén.}$$

9. feladat: Ha $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$, akkor számítsuk ki az A^n hatványt $\forall n \in \mathbb{N}^*$

esetén!

Megoldás: ezzel a feladattal az I. részben foglalkoztunk, ahol indukcióval igazoltuk, hogy

$$A^n = \begin{bmatrix} F_{n+1} & F_n \\ F_n & F_{n-1} \end{bmatrix}, \quad \text{és} \quad F_1 = F_2 = 1 \quad \text{és} \quad F_{n+2} = F_{n+1} + F_n, \quad \forall n \in \mathbb{N}^* \quad \text{az}$$

úgynevezett Fibonacci sorozat.

Most megkeressük az F_n képletét, vagyis zárt alakját. A rekurzió karakterisztikus egyenlete $r^2 - r - 1 = 0$ amelynek a gyökei

$$r_1 = \frac{1 + \sqrt{5}}{2}, r_2 = \frac{1 - \sqrt{5}}{2} \quad \text{ezért} \quad F_n = \alpha \left(\frac{1 + \sqrt{5}}{2} \right)^n + \beta \left(\frac{1 - \sqrt{5}}{2} \right)^n \quad \text{ahol} \quad F_1 = F_2 = 1,$$

$$\text{így azt kapjuk, hogy} \quad F_n = \frac{1}{\sqrt{5}} \left[\left(\frac{1 + \sqrt{5}}{2} \right)^n - \left(\frac{1 - \sqrt{5}}{2} \right)^n \right]. \quad \text{Ezek szerint}$$

felírható,

hogy

$$A^n = \frac{1}{2^{n+1}\sqrt{5}} \begin{bmatrix} (1+\sqrt{5})^{n+1} - (1-\sqrt{5})^{n+1} & 2(1+\sqrt{5})^n - 2(1-\sqrt{5})^n \\ 2(1+\sqrt{5})^n - 2(1-\sqrt{5})^n & 4(1+\sqrt{5})^{n-1} - 4(1-\sqrt{5})^{n-1} \end{bmatrix}, \quad \forall n \in \mathbb{N}^*$$

esetén. Ugye mennyire meglepő eredmény, hogy az $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$

hatványozása során ilyen bonyolult eredményt kapjunk?

A bemutatottak jobb elmélyítése végett, az érdeklődő Olvasónak javasoljuk a következő feladatok megoldását:

A következő A mátrixok esetén számítsuk ki az A^n hatványt $\forall n \in \mathbb{N}^*$ esetén:

$$(1) A = \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 4 & 6 \end{pmatrix} \quad (2) A = \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ 3 & 1 \end{pmatrix} \quad (3) A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 6 \end{pmatrix} \quad (4) A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \quad (5)$$

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \quad (6) A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$(7) A = \begin{bmatrix} 0 & 2 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \quad (8) A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 0 \end{bmatrix} \quad (9) A = \begin{bmatrix} 6 & -1 \\ 2 & 3 \end{bmatrix} \quad (10) A = \begin{bmatrix} 2 & 4 \\ -1 & 0 \end{bmatrix} \quad (11)$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 4 & 3 \end{bmatrix} \quad (12) A = \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$(13) A = \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 4 & -3 \end{bmatrix} \quad (14) A = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 3 \end{bmatrix} \quad (15) A = \begin{bmatrix} \sqrt{3} & -1 \\ 1 & \sqrt{3} \end{bmatrix} \quad (16) A = \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$$

$$(17) A = \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$